

第六次习题课讲义

① 上课内容回顾

1. 矩阵的运算：求和，数乘，转置，乘积，以及相对应的转关系

2. 矩阵的乘法的线性映射意义

3. 矩阵分块入门，秩的不等式

② 习题讲解

③ 拓展知识

1. 多个矩阵的 Sylvester 不等式

2. $r(A) = r(A^T) \quad \forall A \in \mathbb{R}^{n \times n}$

3. 行空间与零空间的正交关系

4. 矩阵幂级数的稳定性

(5. 秩-矩阵初探.)

1. 多个矩阵的 Sylvester 不等式我们也称 Frobenius 秩不等式

$A, B, C \in \mathbb{R}^{m \times n}, \mathbb{R}^{n \times s}, \mathbb{R}^{s \times t}$

则 $r(ABC) + r(B) \geq r(A) + r(C)$

将 A, B, C 看作 $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, \mathbb{R}^s \rightarrow \mathbb{R}^n, \mathbb{R}^t \rightarrow \mathbb{R}^s$ 的线性映射 $A, \varphi_A, \varphi_B, \varphi_C$

$r(ABC) = \dim(\text{Im}(\varphi_A \circ \varphi_B \circ \varphi_C))$

$= \dim \text{Im}(\varphi_A|_{\text{Im}(\varphi_B \circ \varphi_C)}) = \dim \text{Im} \varphi_A - \dim \ker(\varphi_A|_{\text{Im}(\varphi_B \circ \varphi_C)})$

$\geq r(BC) - \dim \ker(\varphi_A|_{\text{Im}(\varphi_B)}) = r(BC) - (\dim \text{Im} \varphi_B - \dim \text{Im}(\varphi_A|_{\text{Im}(\varphi_B)}))$
 $= r(BC) - r(B) + r(A)$

取 $B = I_n$, $n \times n$ 即为通常的 Sylvester 不等式

由上也可以看出取等条件很简单

$$\dim \ker(\varphi_A |_{I_n \circ \varphi_C}) = \dim \ker(\varphi_A |_{I_n \circ \varphi_B})$$

有一个充条件 $I_n \circ \varphi_B \circ \varphi_C = I_n \circ \varphi_B$ 用超等的话来说 $r(BC) = r(B)$

$$\text{此时 } r(ABC) + r(B) = r(AB) + r(BC)$$

由此

$$r(ABC) = r(AB)$$

2. 利用研究 AA^T 得到的信息来探讨 A 的性质是常用的手段.

这里就讲最简单的一个性质 $r(AA^T) = r(A^T A) = r(A)$ 如果 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$

(注意这里必须是实矩阵.)

证明方法非常多, 这里采用计算 $VA^T A$ 与 V_A 来得到上述秩等式

$$\forall x \in V_{A^T A}, \quad A^T A x = 0 \quad \text{那么} \quad x^T A^T A x = 0 \quad \text{即} \quad (Ax)^T (Ax) = 0$$

$$\text{所以 } Ax = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix} \quad \text{即} \quad (Ax)^T (Ax) = \sum_{i=1}^n u_i^2 = 0 \Rightarrow u_i = 0 \quad \forall i$$

$$\text{故 } Ax = 0 \quad \text{从而} \quad V_{A^T A} \subseteq V_A \quad \text{而} \quad V_A \subseteq V_{A^T A} \quad \text{是显然的}$$

$$\text{从而} \quad V_{A^T A} = V_A \Rightarrow \text{rank}(A^T A) = \text{rank}(A)$$

$$\text{rank}(AA^T)$$

3. 行空间和零空间的关系

我们知道 对于 $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ $\text{rank}(A) + \dim V_A = n$

它反映了零空间 V_A 与行空间的维数之和 $= n$

今天我们将揭示两者更深层的关系：正交性。

定义： $U, V \subseteq \mathbb{R}^n$ 有

在 $\mathbb{R}^n$ 上定义一个内积 $\langle \cdot, \cdot \rangle$

$$\langle u, v \rangle = \sum_{i=1}^n u_i v_i = u^T v$$

若 $\langle u, v \rangle = 0$ 称 u 与 v 正交。

例子：在 $\mathbb{R}^3$ 中 两个向量 $\vec{0x}, \vec{0y}$ 两两正交。当且仅当两直线垂直

而若 U, V 两个子空间满足 $\forall u \in U, v \in V, \langle u, v \rangle = 0$

那么我们称 U 与 V 正交

若 U 与 V 的和还是直和 那么称 U 与 V 的和为直和，记为 $U \oplus V$

例子：在 $\mathbb{R}^3$ 中，一个过原点的平面 U 和 向量 $\vec{0x}$ 垂直

显然此时 $\vec{0x} \perp U \Rightarrow \langle \vec{0x} \rangle$ 与 U 正交

而 $\langle \vec{0x} \rangle \oplus U = \mathbb{R}^3 \Rightarrow \langle \vec{0x} \rangle$ 与 U 的和为直和 记为 $\langle \vec{0x} \rangle \oplus U = \mathbb{R}^3$

下面我们来证明 零空间 V_A 与行空间的和为直和 且为 $\mathbb{R}^n$ 。

① 要说明正交性 任取行空间中元素 $b = A^T x$

$$\text{要说明 } b^T y = 0 \quad \forall y \in V_A \quad \text{代 } \lambda b^T y = x^T A y = 0$$

而事实上这两者等价 即 $b = A^T x \quad \exists x \in \mathbb{R}^m \Leftrightarrow b^T y = 0 \quad \forall y \in V_A$

② 要说明直和

$$\{u\} \cup V_A \in V_A \cap V_{r(A)}$$

$$\langle u, u \rangle = 0 \Rightarrow u = 0$$

$$\text{从而 } V_A \oplus V_{r(A)} = \mathbb{R}^n$$

4. 矩阵幂级数的稳定性

研究 $\{\text{rank}(A^m)\}_{m=1}^{\infty}$ 对于 A 的某些性质有很大帮助 (主要是 A 对于 0 特征值的空间分解直和项) 而其稳定性是这个序列简单的原因之一 (若不稳定, 对于类似的算子就有所谓的“随机性”!)

(研究这种随机性是随机过程这门课的核心之一)

下面主要的证明 $\exists M \in \mathbb{N}$ s.t. $\forall m \geq M \quad \text{rank}(A^m) = \text{rank}(A^{m+1})$
(以后学习更多的理论之后, 我们会发现这样的 M 的最小值反映了 A 的重要信息!)

$$\text{首先: } \text{rank}(A) \geq \text{rank}(A^2) \geq \dots \geq \text{rank}(A^k) \geq \dots$$

由矩阵乘法 $r(AB) \leq \min\{r(A), r(B)\}$ 立刻得到.

然后我们说明若 $\text{rank}(A^k) = \text{rank}(A^{k+1})$ 那么 $\text{rank}(A^k) = \text{rank}(A^{k+1}) = \text{rank}(A^{k+2}) = \dots$

这利用 1. 中的 $\text{rank}(BC) = \text{rank}(C)$

$$\Rightarrow \text{rank}(ABC) = \text{rank}(AB) \quad \text{立刻得到}$$

由此说明 $\{\text{rank}(A^m)\}_{m=1}^{\infty}$ 序列是一个下降的序列 若在某一处停止, 那么以后均停止不再下降!

那么这样的 M 可取为下降过程中停止的那一处的指标即可!