

# 第七周习题课

## §1 关于习题

3. 设  $F$  是域,  $V$  是域  $F$  上的  $n$  维线性空间. 设  $f, g \in V^* \setminus \{0\}$ , 而  $h: V \times V \rightarrow F$  由公式  $\forall (\mathbf{x}, \mathbf{y}) \in V \times V, h(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = f(\mathbf{x})g(\mathbf{y})$  定义. 验证  $h$  是双线性型并求  $\text{rank}(h)$ .

解. 验证  $h$  是双线性型的过程略. 因为  $f \neq 0^*$  和  $g \neq 0^*$ , 所以存在  $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in V$  使得  $f(\mathbf{u}) \neq 0$  和  $g(\mathbf{v}) \neq 0$ . 于是  $h(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \neq 0$ . 设  $V$  的一组基是  $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n, \mathbf{x} = x_1\mathbf{e}_1 + \dots + x_n\mathbf{e}_n, \mathbf{y} = y_1\mathbf{e}_1 + \dots + y_n\mathbf{e}_n$ . 则

$$f(\mathbf{x}) = \alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_n x_n = (x_1, \dots, x_n) \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix} \quad \text{和} \quad g(\mathbf{y}) = \beta_1 y_1 + \dots + \beta_n y_n = (\beta_1, \dots, \beta_n) \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}.$$

于是

$$h(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = (x_1, \dots, x_n) \underbrace{\begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix} (\beta_1, \dots, \beta_n)}_A \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}.$$

由此可知  $\text{rank}(h) = \text{rank}(A) \leq 1$ . 因为  $h$  非零, 所以  $\text{rank}(h) = 1$ .  $\square$

5. 设  $F$  是域,  $V$  是域  $F$  上的  $n$  维线性空间,  $h \in \mathcal{L}_2(V)$  且  $\text{rank}(h) = 1$ . 证明: 存在  $f, g \in V^*$ , 使得对任意  $(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \in V \times V, h(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = f(\mathbf{x})g(\mathbf{y})$ .

证明. 设  $h$  在  $V$  的某组基下的矩阵是  $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n$  的矩阵是  $A$ . 因为  $\text{rank}(A) = 1$ , 所以存在非零向量  $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^n$  使得  $A = (\beta_1 \mathbf{v}, \dots, \beta_n \mathbf{v})$ , 其中  $\beta_1, \dots, \beta_n \in F$ . 设  $\mathbf{v} = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)^t$ . 则

$$A = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix} (\beta_1, \dots, \beta_n).$$

对任意的  $\mathbf{x} = x_1\mathbf{e}_1 + \dots + x_n\mathbf{e}_n, \mathbf{y} = y_1\mathbf{e}_1 + \dots + y_n\mathbf{e}_n \in V$ , 我们有

$$\begin{aligned} h(\mathbf{x}, \mathbf{y}) &= (x_1, \dots, x_n) A \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = (x_1, \dots, x_n) \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix} (\beta_1, \dots, \beta_n) \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} \\ &= \underbrace{(\alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_n x_n)}_f \underbrace{(\beta_1 y_1 + \dots + \beta_n y_n)}_g. \quad \square \end{aligned}$$

## §2 基本例子

例 2.1 设  $\mathbb{R}^3$  上的实二次型是

$$q = 2(x_1 - x_2)^2 + 3(x_1 + x_2 + x_3)^2 + 7(x_1 - x_2 + x_3)^2 - (3x_2 - x_1)^2.$$

确定  $q$  的类型.

解. 令  $y_1 = x_1 - x_2, y_2 = x_1 + x_2 + x_3, y_3 = x_1 - x_2 + x_3, y_4 = 3x_2 - x_1$ .

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ -1 & 3 & 0 \end{pmatrix}}_A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}.$$

则  $\vec{A}_1, \vec{A}_2, \vec{A}_3$  线性无关. 而  $\vec{A}_4$  是  $\vec{A}_1, \vec{A}_2, \vec{A}_3$  的线性组合. 事实上

$$\vec{A}_4 = -\vec{A}_1 + \vec{A}_2 - \vec{A}_3.$$

考虑坐标变换

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \vec{A}_1 \\ \vec{A}_2 \\ \vec{A}_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}.$$

则  $y_4 = -y_1 + y_2 - y_3$ . 在新的坐标下,

$$q = 2y_1^2 + 3y_2^2 + 7y_3^2 - (y_1 - y_2 + y_3)^2 = y_1^2 + 2y_2^2 + 6y_3^2 + 2y_1y_2 + 2y_2y_3 - 2y_1y_3.$$

$q$  在新的坐标下的矩阵是

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 6 \end{pmatrix}.$$

$B$  的三个顺序主子式分别是 1, 1 和 1. 于是  $B$  正定.  $\square$ .

例 2.2 设  $A \in \text{SM}_n(\mathbb{R})$  且  $\det(A) < 0$ . 证明存在  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$  使得  $\mathbf{x}^t A \mathbf{x} < 0$ .

证明. 因为  $\det(A) \neq 0$ , 所以  $A$  或者正定, 或者负定, 或者不定. 因为  $\det(A) < 0$ , 所以  $A$  不是正定的. 当  $A$  负定时, 对  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \setminus \{\mathbf{0}\}$ ,  $\mathbf{x}^t A \mathbf{x} < 0$ . 设  $A$  不定. 则存在  $\mathbf{x} \in V$ , 使得  $\mathbf{x}^t A \mathbf{x} < 0$ . 否则  $A$  必然时正定的.  $\square$

**例 2.3** 设  $A \in \text{SM}_n(\mathbb{R})$  是正定矩阵. 证明  $A^2$  是正定矩阵.

**证明.** 因为  $A$  正定, 所以存在可逆矩阵  $P$  使得  $A = P^t P$ . 于是

$$A^2 = (P^t P)(P^t P) = P^t (PP^t) P \sim_c \underbrace{PP^t}_Q.$$

因为  $Q = (P^t)^t P^t$ , 所以  $Q$  正定, 从而  $A^2$  正定.  $\square$

**引理 2.4** 设  $q$  是  $\mathbb{R}$  上有限维线性空间  $V$  上的二次型. 则  $q$  (半)正定当且仅当  $-q$  (半)负定. 类似地, 设  $A \in \text{SM}_n(\mathbb{R})$ . 则  $A$  (半)正定当且仅当  $-A$  (半)负定.

**证明.** 设  $\mathbf{x} \in V \setminus \{0\}$ . 则

$$q(\mathbf{x}) \geq 0 \iff -q(\mathbf{x}) \leq 0 \quad \text{和} \quad q(\mathbf{x}) > 0 \iff -q(\mathbf{x}) < 0. \quad \square$$

**例 2.5** 设  $A \in \text{SM}_n(\mathbb{R})$ ,  $\Delta_1, \dots, \Delta_n$  是  $A$  的顺序主子式. 证明:  $A$  负定当且仅当

$$(-1)^k \Delta_k > 0, \quad k = 1, 2, \dots, n.$$

**证明.** 设  $\Omega_1, \dots, \Omega_n$  是  $-A$  的顺序主子式. 则  $\Omega_i = (-1)^i \Delta_i$ ,  $i = 1, 2, \dots, n$ . 由 *Sylvester* 判别法可知  $-A$  正定当且仅当  $\Omega_1 > 0, \Omega_2 > 0, \dots, \Omega_n > 0$ , 即  $(-1)^k \Delta_k > 0$ ,  $k = 1, 2, \dots, n$ . 由引理 2.4 可知,  $A$  负定当且仅当  $(-1)^k \Delta_k > 0$ ,  $k = 1, 2, \dots, n$ .  $\square$

### §3 分块行列相伴消元

**命题 3.1** 设  $B \in \text{SM}_{n-1}(F)$  可逆,  $\mathbf{v} \in F^{n-1}$ , 且  $a \in F$ . 令

$$A = \begin{pmatrix} B & \mathbf{v} \\ \mathbf{v}^t & a \end{pmatrix}.$$

则

(i) 设

$$P = \begin{pmatrix} E_{n-1} & -B^{-1}\mathbf{v} \\ O_{1 \times (n-1)} & 1 \end{pmatrix}.$$

则

$$P^t A P = \begin{pmatrix} B & O_{(n-1) \times 1} \\ O_{1 \times (n-1)} & a - \mathbf{v}^t B^{-1} \mathbf{v} \end{pmatrix}.$$

(ii)  $\det(A) = \det(B)(a - \mathbf{v}^t B^{-1} \mathbf{v})$ .

(iii) 设  $B \sim_c \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_{n-1})$ . 则

$$A \sim_c \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_{n-1}, a - \mathbf{v}^t B^{-1} \mathbf{v}).$$

**证明.** (i) 注意到  $B^{-1}$  也是对称矩阵. 我们直接计算得

$$\begin{aligned} P^t A P &= \begin{pmatrix} E_{n-1} & O_{(n-1) \times 1} \\ -\mathbf{v}^t B^{-1} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} B & \mathbf{v} \\ \mathbf{v}^t & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} E_{n-1} & -B^{-1} \mathbf{v} \\ O_{1 \times (n-1)} & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} B & \mathbf{v} \\ O_{1 \times (n-1)} & a - \mathbf{v}^t B^{-1} \mathbf{v} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} E_{n-1} & -B^{-1} \mathbf{v} \\ O_{1 \times (n-1)} & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} B & O_{(n-1) \times 1} \\ O_{1 \times (n-1)} & a - \mathbf{v}^t B^{-1} \mathbf{v} \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

(ii) 由 (i) 和  $\det(P) = 1$  直接推出.

(iii) 设  $Q \in \text{GL}_{n-1}(F)$  使得  $Q^t B Q = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_{n-1})$ . 则

$$C^t \begin{pmatrix} B & O_{(n-1) \times 1} \\ O_{1 \times (n-1)} & a - \mathbf{v}^t B^{-1} \mathbf{v} \end{pmatrix} \underbrace{\begin{pmatrix} Q & O_{(n-1) \times 1} \\ O_{1 \times (n-1)} & 1 \end{pmatrix}}_C = \begin{pmatrix} \lambda_1 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \cdots & \lambda_{n-1} & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & a - \mathbf{v}^t B^{-1} \mathbf{v} \end{pmatrix}.$$

于是, 由 (i) 可知 (iii) 成立.  $\square$

**例 3.2** 设  $B \in \text{SM}_{n-1}(\mathbb{R})$  正定,  $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^{n-1}$ , 且  $a \in \mathbb{R}$ . 令

$$A = \begin{pmatrix} B & \mathbf{v} \\ \mathbf{v}^t & a \end{pmatrix}.$$

**证明:** 如果  $\det(A) = 0$ , 则  $A$  半正定.

**证明.** 因为  $B$  正定, 所以  $B \sim_c E_{n-1}$ . 由上述命题 (iii) 可知

$$A \sim_c \underbrace{\begin{pmatrix} E_{n-1} & O_{(n-1) \times 1} \\ O_{1 \times (n-1)} & \alpha \end{pmatrix}},$$

其中  $\alpha \in \mathbb{R}$ . 因为  $\text{rank}(A) = \text{rank}(M)$ , 所以  $\det(M) = 0$ , 即  $\alpha = 0$ . 于是  $A$  的签名是  $(n-1, 0)$ ,  $A$  半正定.  $\square$

## §4 摄动法

**命题 4.1** 设  $A \in \text{SM}_n(\mathbb{R})$ . 如果  $A$  的所有主子式都非负, 则  $A$  半正定.

**证明.** 设  $t \in \mathbb{R}^+$ . 设  $B_i = tE_i + A_i$ , 其中  $A_i$  是  $A$  中前  $i$  行和  $i$  列构成的子矩阵,  $i = 1, 2, \dots, n$ . 则

$$\det(B_i) = t^i + \alpha_{i,i-1}t^{i-1} + \cdots + \alpha_{i,1}t + \alpha_{i,0},$$

其中  $\alpha_{i,i-1}, \dots, \alpha_{i,1}, \alpha_{i,0} \in \mathbb{R}$ . 由第一章第二次习题课命题 5.4 可知, 对  $k = 0, 1, \dots, i-1$ ,

$$\alpha_{i,k} = (-1)^{i-k} \times -A_i \text{ 的所有 } (i-k) \text{ 阶主子式之和} = A_i \text{ 的所有 } (i-k) \text{ 阶主子式之和}.$$

因为  $A_i$  的主子式是  $A$  的主子式, 所以  $\alpha_{i,k} \geq 0$ . 因为  $t > 0$ , 所以  $\det(B_i) > 0$ . 于是,  $B$  的顺序主子式  $\det(B_1), \dots, \det(B_n)$  都是正的. 由此可得  $B = tE + A$  正定 (Sylvester 判别法, 定理 9.18). 对任意  $t \in \mathbb{R}^+, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ , 我们有

$$\mathbf{x}^t(tE + A)\mathbf{x} \geq 0 \implies t\mathbf{x}^t\mathbf{x} + \mathbf{x}^tA\mathbf{x} \geq 0 \xrightarrow{t \rightarrow 0^+} \mathbf{x}^tA\mathbf{x} \geq 0.$$

于是,  $A$  半正定.  $\square$

**注解 4.2** 上述命题的方法称为“摄动法”.

**例 4.3** 设  $F$  是任意的域,  $A \in M_n(F)$ . 证明  $A^\vee B^\vee = (BA)^\vee$ .

**证明.** 设  $A$  和  $B$  都可逆. 则  $A^\vee = |A|A^{-1}, B^\vee = |B|B^{-1}$ .

$$A^\vee B^\vee = |A|A^{-1}|B|B^{-1} = |A||B|A^{-1}B^{-1} = |BA|(BA)^{-1} = (BA)^\vee.$$

设  $A$  和  $B$  中至少由一个不可逆. 令  $t$  是  $F$  上的未定元. 则  $|tE + A|$  和  $|tE + B|$  是  $F[t]$  中的非零多项式. 于是,  $tE + A$  和  $tE + B$  是整环  $F[t]$  的分式域上的可逆矩阵. 由刚刚证明的结论可知

$$(tE + A)^\vee (tE + B)^\vee = ((tE + B)(tE + A))^\vee.$$

注意到上述等式是  $n^2$  个  $F[t]$  多项式的等式. 于是, 当把  $t$  赋值为零时这些等式成立. 而这些等式的构造只涉及多项式的加法和乘法且赋值映射是环同态. 所以我们可以对上述矩阵等式直接赋值得到  $A^\vee B^\vee = (BA)^\vee$ .  $\square$

## §5 Hadamard 乘法(补充内容)

设  $A = (a_{i,j}), B = (b_{i,j}) \in F^{m \times n}$ .  $A$  和  $B$  的 *Hadamard* 积是矩阵  $C = (c_{i,j}) \in F^{m \times n}$ , 其中  $c_{i,j} = a_{i,j}b_{i,j}, i = 1, 2, \dots, m, j = 1, 2, \dots, n$ . 记  $C = A \odot B$ . Hadamard 矩阵乘法也称为 children's product of matrices. 显然  $A \odot B = B \odot A$  且满足结合律, 进而它与矩阵加法满足分配律.

**例 5.1** 设  $A, B$  是  $n$  阶(半)正定矩阵. 则  $A \odot B$  也是(半)正定的.

**证明.** 因为  $A, B$  对称, 所以  $A \odot B$  也对称. 设  $A = (a_{i,j})$  和  $B = (b_{i,j})$ . 因为  $B$  是(半)正定的, 所以存在矩阵  $M = (m_{i,j}) \in M_n(\mathbb{R})$  使得  $B = M^t M$  (定理 9.16). 于是

$$b_{i,j} = \sum_{k=1}^n m_{k,i} m_{k,j}. \quad (1)$$

设  $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n)^t \in \mathbb{R}^n$ . 则

$$\begin{aligned} \mathbf{x}^t(A \odot B)\mathbf{x} &= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{i,j} b_{i,j} x_i x_j \stackrel{(1)}{=} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{i,j} \left( \sum_{k=1}^n m_{k,i} m_{k,j} \right) x_i x_j \\ &= \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{i,j} \underbrace{(m_{k,i} x_i)}_{y_{k,i}} \underbrace{(m_{k,j} x_j)}_{y_{k,j}} = \sum_{k=1}^n \underbrace{(y_{k,1}, \dots, y_{k,n})}_{\mathbf{y}_k^t} A \underbrace{(y_{k,1}, \dots, y_{k,n})}_{\mathbf{y}_k}^t. \end{aligned}$$

先设  $A$  和  $B$  都半正定. 则  $\mathbf{y}_k^t A \mathbf{y}_k \geq 0, k = 1, 2, \dots, n$ . 于是  $\mathbf{x}^t(A \odot B)\mathbf{x} \geq 0$ . 即  $A \odot B$  半正定. 再设  $A$  和  $B$  都正定. 则  $M$  可逆. 设  $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$ . 则不妨设  $x_1 \neq 0$ . 假设  $\mathbf{y}_k = \mathbf{0}, k = 1, \dots, n$ , 则  $y_{k,1} = 0$ , 即  $m_{k,1} x_1 = 0$ . 由此可知  $m_{k,1} = 0, k = 1, 2, \dots, n$ . 矩阵  $M$  不可逆. 矛盾. 于是, 存在  $\ell \in \{1, 2, \dots, n\}$  使得  $\mathbf{y}_\ell \neq \mathbf{0}$ . 由此得出  $\mathbf{y}_\ell^t A \mathbf{y}_\ell > 0$ . 再由上述等式得出  $\mathbf{x}^t(A \odot B)\mathbf{x} > 0$ , 即  $A \odot B$  正定.  $\square$

以上结果称为 Schur 定理.