

第二章 线性算子

§1 不同基底下线性映射的矩阵表示

§2 线性算子代数和矩阵相似

§3 单个算子生成的子环

§4 算子和矩阵的极小多项式

§5 $F[t]$ 中的最小公倍式(复习与加细)

§6 商算子

设 $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$, U 是 \mathcal{A} -子空间. 定义

$$\begin{aligned}\bar{\mathcal{A}} : V/U &\longrightarrow V/U \\ \mathbf{x} + U &\mapsto \mathcal{A}(\mathbf{x}) + U\end{aligned}.$$

我们来验证 $\bar{\mathcal{A}}$ 是商空间 V/U 的线性算子.

首先, 我们来验证 $\bar{\mathcal{A}}$ 是良定义的. 设 $\mathbf{x} + U = \mathbf{y} + U$. 则 $\mathbf{x} - \mathbf{y} \in U$. 我们计算

$$\begin{aligned}\bar{\mathcal{A}}(\mathbf{x} + U) - \bar{\mathcal{A}}(\mathbf{y} + U) &= (\mathcal{A}(\mathbf{x}) + U) - (\mathcal{A}(\mathbf{y}) + U) && (\bar{\mathcal{A}} \text{ 的定义}) \\ &= (\mathcal{A}(\mathbf{x}) - \mathcal{A}(\mathbf{y})) + U && (\text{商空间里的运算}) \\ &= \mathcal{A}(\mathbf{x} - \mathbf{y}) + U && (\mathcal{A} \text{ 是线性的}) \\ &= U && (\mathbf{x} - \mathbf{y} \in U \text{ 且 } U \text{ 是 } \mathcal{A}\text{-不变的}).\end{aligned}$$

再验证 $\bar{\mathcal{A}}$ 是线性的. 对任意 $\alpha, \beta \in F$ 和 $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in V$,

$$\begin{aligned}\bar{\mathcal{A}}(\alpha(\mathbf{x} + U) + \beta(\mathbf{y} + U)) &= \bar{\mathcal{A}}((\alpha\mathbf{x} + \beta\mathbf{y}) + U) && (\text{商空间里的运算}) \\ &= \mathcal{A}(\alpha\mathbf{x} + \beta\mathbf{y}) + U && (\bar{\mathcal{A}} \text{ 的定义}) \\ &= (\alpha\mathcal{A}(\mathbf{x}) + \beta\mathcal{A}(\mathbf{y})) + U && (\mathcal{A} \text{ 是线性的}) \\ &= \alpha(\mathcal{A}(\mathbf{x}) + U) + \beta(\mathcal{A}(\mathbf{y}) + U) && (\text{商空间里的运算}) \\ &= \alpha\bar{\mathcal{A}}(\mathbf{x} + U) + \beta\bar{\mathcal{A}}(\mathbf{y} + U) && (\bar{\mathcal{A}} \text{ 的定义}).\end{aligned}$$

于是, $\bar{\mathcal{A}}$ 是 V/U 的线性算子, 称为 \mathcal{A} 关于 U 的商算子.

命题 6.1 设 $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$, U 是 \mathcal{A} -子空间, $\bar{\mathcal{A}}$ 是 \mathcal{A} 关于 U 的商算子. 设 $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_d$ 是 U 的基, $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_d, \mathbf{e}_{d+1}, \dots, \mathbf{e}_n$ 是 V 的基. 令 \mathcal{A} 在上述基底下的矩阵是

$$A = \begin{pmatrix} B & * \\ O & C \end{pmatrix},$$

其中 $B \in M_d(F)$ 和 $C \in M_{n-d}(F)$. 则 C 是 $\bar{\mathcal{A}}$ 在 $\mathbf{e}_{d+1} + U, \dots, \mathbf{e}_n + U$ 下的矩阵.

证明. 注意到第二章第二讲命题 6.3 指出 \mathcal{A} 在 $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_d, \mathbf{e}_{d+1}, \dots, \mathbf{e}_n$ 下的矩阵必然是 A 具有的分块上三角的形式. 由第一章第二讲引理 4.14 的证明可知 $\mathbf{e}_{d+1} + U, \dots, \mathbf{e}_n + U$ 是 V/U 的基底. 于是, 命题中的假设都是合理的.

对任意 $j \in \{d+1, d+2, \dots, n\}$,

$$\begin{aligned} \bar{\mathcal{A}}(\mathbf{e}_j + U) &= \mathcal{A}(\mathbf{e}_j) + U && (\bar{\mathcal{A}} \text{ 的定义}) \\ &= (\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_d, \mathbf{e}_{d+1}, \dots, \mathbf{e}_n) \vec{A}^{(j)} + U && (A \text{ 的定义}) \\ &= (\mathbf{e}_{d+1}, \dots, \mathbf{e}_n) \vec{C}^{(j-d)} + U && (\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_d \text{ 的线性组合在 } U \text{ 中}) \\ &= (\mathbf{e}_{d+1} + U, \dots, \mathbf{e}_n + U) \vec{C}^{(j-d)} && (\text{商空间里的运算}). \end{aligned}$$

于是 $C \in M_{n-d}(F)$. 则 C 是 $\bar{\mathcal{A}}$ 在 $\mathbf{e}_{d+1} + U, \dots, \mathbf{e}_n + U$ 下的矩阵. \square

推论 6.2 设 $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$, U 是 \mathcal{A} -子空间, $\bar{\mathcal{A}}$ 是 \mathcal{A} 关于 U 的商算子. 则 $\mu_{\bar{\mathcal{A}}} | \mu_{\mathcal{A}}$.

证明. 由第二章第二讲命题 6.3 可知 $\mu_C | \mu_A$, 其中矩阵 C 和 A 在上述命题中定义. 上述命题蕴含 $\mu_C = \mu_{\bar{\mathcal{A}}}$. 于是, $\mu_{\bar{\mathcal{A}}} | \mu_A = \mu_{\mathcal{A}}$. \square

例 6.3 设 $\mathcal{D} : \mathbb{R}[x]_5 \mapsto \mathbb{R}[x]_5$ 是导数算子. 则 $\mathbb{R}[x]_3$ 是 \mathcal{D} -不变的. 而

$$\mathbb{R}[x]_5 / \mathbb{R}[x]_3 = \langle x^3 + \mathbb{R}[x]_3, x^4 + \mathbb{R}[x]_3 \rangle.$$

算子 \mathcal{D} 在 $1, x, x^2, x^3, x^4$ 下的矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

则 \mathcal{D} 关于 $\mathbb{R}[x]_3$ 的商算子的矩阵是红色的子矩阵.

§7 不可分子空间

定义 7.1 设 $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$, U 是 \mathcal{A} -子空间. 如果 U 不能写成两个非零的 \mathcal{A} -子空间的直和, 则称 U 是 \mathcal{A} -不可分的.

命题 7.2 设 $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$. 则 V 是有限个 \mathcal{A} -不可分子空间的直和.

证明. 设 $n = \dim(V)$. 我们对 n 归纳. 当 $n = 1$ 时, V 本身是 \mathcal{A} 不可分的. 定理显然成立. 设 $n > 1$ 且当空间维数小于 n 时定理成立. 如果 V 是 \mathcal{A} 不可分的, 则定理成立. 否则存在两个非零 \mathcal{A} 子空间 U, W 使得 $V = U \oplus W$. 则 $\dim(U)$ 和 $\dim(W)$ 的维数都小于 n . 由归纳假设, $U = U_1 \oplus \cdots \oplus U_k$, 其中 U_i 是 A_U 不可分的, 从而也是 \mathcal{A} 不可分的. 同样, $W = W_1 \oplus \cdots \oplus W_\ell$, 其中 W_j 是 A_W 不可分的, 从而也是 \mathcal{A} 不可分的. 于是

$$V = U \oplus W = U_1 \oplus \cdots \oplus U_k \oplus W_1 \oplus \cdots \oplus W_\ell. \quad \square$$

§8 特征向量和特征多项式

在本节中 V 是域 F 上的有限维线性空间, 维数大于零.

§8.1 特征向量

定义 8.1 设 $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$, $\mathbf{v} \in V \setminus \{\mathbf{0}\}$. 如果 $\langle \mathbf{v} \rangle$ 是 \mathcal{A} 子空间, 则称 \mathbf{v} 是 \mathcal{A} 的一个特征向量 (*eigenvector*).

命题 8.2 设 $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$, $\mathbf{v} \in V \setminus \{\mathbf{0}\}$. 则下列结论等价:

- (i) \mathbf{v} 是 \mathcal{A} 的特征向量;
- (ii) $\mathcal{A}(\mathbf{v}) \in \langle \mathbf{v} \rangle$;
- (iii) 存在 $\lambda \in F$ 使得 $\mathcal{A}(\mathbf{v}) = \lambda \mathbf{v}$.

证明. (i) \Rightarrow (ii) 显然.

(ii) \Rightarrow (iii) 因为 $\mathcal{A}(\mathbf{v}) \in \langle \mathbf{v} \rangle$, 所以存在 $\lambda \in F$ 使得 $\mathcal{A}(\mathbf{v}) = \lambda \mathbf{v}$.

(iii) \Rightarrow (i) 设 $\mathbf{x} \in \langle \mathbf{v} \rangle$. 则存在 $\alpha \in F$ 使得 $\mathbf{x} = \alpha \mathbf{v}$. 于是,

$$\mathcal{A}(\mathbf{x}) = \mathcal{A}(\alpha \mathbf{v}) = \alpha \mathcal{A}(\mathbf{v}) = \alpha \lambda \mathbf{v} \in \langle \mathbf{v} \rangle \Rightarrow \langle \mathbf{v} \rangle \text{ 是 } \mathcal{A} \text{ 不变的. } \square$$

从上述命题可知 \mathbf{v} 是 \mathcal{A} 特征向量当且仅当存在 $\lambda \in F$ 使得 $\mathcal{A}(\mathbf{v}) = \lambda \mathbf{v}$. 我们称 λ 是关于特征向量 \mathbf{v} 的特征值 (*eigenvalue*). 简称 \mathcal{A} 的特征根. 反之, 设 $\lambda \in F$ 是 \mathcal{A} 的特征值. 令

$$V^\lambda = \{\mathbf{x} \in V \mid \mathcal{A}(\mathbf{x}) = \lambda \mathbf{x}\}$$

称为 \mathcal{A} 关于 λ 的特征子空间(eigenspace). 下面我们来验证 V^λ 是 \mathcal{A} -子空间.

设 $\alpha, \beta \in F$, $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in V^\lambda$. 则

$$\mathcal{A}(\alpha\mathbf{x} + \beta\mathbf{y}) = \alpha\mathcal{A}(\mathbf{x}) + \beta\mathcal{A}(\mathbf{y}) = \alpha\lambda\mathbf{x} + \beta\lambda\mathbf{y} = \lambda(\alpha\mathbf{x} + \beta\mathbf{y}).$$

由此可知 $\alpha\mathbf{x} + \beta\mathbf{y} \in V^\lambda$. 即 V^λ 是子空间. 因为 $\mathcal{A}(\mathbf{x}) = \lambda\mathbf{x} \in V^\lambda$, 所以 V^λ 是 \mathcal{A} 不变的.

例 8.3 设 \mathcal{D} 是 $\mathbb{R}[x]_n$ 中的导数算子. 求 \mathcal{D} 所有特征值和特征向量.

解. 设 $f = f_{n-1}x^{n-1} + \cdots + f_1x + f_0$, 其中 $f_{n-1}, \dots, f_1, f_0 \in \mathbb{R}$. 如果 $\mathcal{D}(f) = \lambda f$, 其中 $\lambda \in \mathbb{R}$. 则

$$(n-1)f_{n-1}x^{n-2} + \cdots + f_1 = \lambda(f_{n-1}x^{n-1} + \cdots + f_1x + f_0).$$

上式成立当且仅当 $\lambda = 0$ 且 $f_{n-1} = \cdots = f_1 = 0$. 注意到对任意 $r \in \mathbb{R}$, $\mathcal{D}(r) = 0 = 0r$. 于是, f 是 \mathcal{D} 得特征向量当且仅当 $f \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$, 这些特征向量对应得特征值是 0. 而 $V^0 = \mathbb{R}$. \square

当我们把矩阵 $A \in M_n(F)$ 看成 $\mathcal{L}(F^n)$ 中由 $A(\mathbf{x}) = A\mathbf{x}$ 定义得线性算子时, 我们同样有矩阵 A 的特征向量, 特征值和特征子空间的概念.

例 8.4 求数乘矩阵的特征向量和特征值.

解. 设 $A = \lambda E$, 其中 $\lambda \in F$. 则对任意 $\mathbf{x} \in F^n$, $A\mathbf{x} = \lambda E\mathbf{x} = \lambda\mathbf{x}$. 于是, 任何 F^n 中的非零向量都是 A 的特征向量, 它们对应的特征值都是 λ . 进而, $V^\lambda = F^n$. \square

例 8.5 设 $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$ 且 $\ker(\mathcal{A}) \neq \{\mathbf{0}\}$. 证明: 0 是 \mathcal{A} 的特征值且 $V^0 = \ker(\mathcal{A})$.

证明. 设 $\mathbf{v} \in \ker(\mathcal{A}) \setminus \{\mathbf{0}\}$. 则 $\mathcal{A}(\mathbf{v}) = \mathbf{0} = 0\mathbf{v}$. 于是, 0 是 \mathcal{A} 的特征值. 设 $\mathbf{x} \in \ker(\mathcal{A})$. 则 $\mathcal{A}(\mathbf{x}) = 0\mathbf{x}$. 于是, $\mathbf{x} \in \ker(\mathcal{A})$. 反之, 设 $\mathbf{y} \in V^0$. 则 $\mathcal{A}(\mathbf{y}) = 0\mathbf{y} = \mathbf{0}$. 于是 $\mathbf{y} \in \ker(\mathcal{A})$. 由此得出 $V^0 = \ker(\mathcal{A})$. \square

§8.2 特征多项式

设 $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$, $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n$ 是 V 的一组基, \mathcal{A} 在该基下的矩阵等于 A . 设 $\mathbf{x} = x_1\mathbf{e}_1 + \cdots + x_n\mathbf{e}_n$, 其中 $x_1, \dots, x_n \in F$ 不全等于零. 则 \mathbf{x} 是 \mathcal{A} 的特征向量当且仅当存在 $\lambda \in F$ 使得 $\mathcal{A}(\mathbf{x}) = \lambda\mathbf{x}$, 即

$$\lambda \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \iff (\lambda E - A) \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}.$$

由此推出 \mathbf{x} 是 \mathcal{A} 的特征向量蕴含 $\det(\lambda E - A) = 0$.

设 $\chi_A(t) = \det(tE - A) \in F[t]$. 则 \mathbf{x} 是 \mathcal{A} 的特征向量蕴含着它对应的特征值 λ 是 $\chi_A(t)$ 的根. 反之, 设 $\lambda \in F$ 是 $\chi_A(t)$ 的根. 则方程组

$$(\lambda E - A) \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

由非零解 $(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$. 于是, $\mathbf{v} = \alpha_1 \mathbf{e}_1 + \dots + \alpha_n \mathbf{e}_n$ 满足 $\mathcal{A}(\mathbf{v}) = \lambda \mathbf{v}$. 由此推出 $\lambda \in F$ 是 $\chi_A(t)$ 的根当且仅当 λ 是 \mathcal{A} 的特征值.

定义 8.6 设 $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$, $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n$ 是 V 的一组基, \mathcal{A} 在该基下的矩阵等于 A . 则 $\det(tE - A)$ 称为 \mathcal{A} 的特征多项式(*characteristic polynomial*), 记为 $\chi_{\mathcal{A}}$. 特征多项式 $\chi_{\mathcal{A}}(t)$ 在 F 中所有根的集合记为 $\text{spec}_F(\mathcal{A})$, 称为 \mathcal{A} 的在 F 中的谱(*spectrum*)

注意到矩阵 A 与基底选取有关. 为了验证上述定义的合理性, 我们设 B 是 \mathcal{A} 在基底 $(\epsilon_1, \dots, \epsilon_n) = (\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n)P$ 下的矩阵, 其中 $P \in \text{GL}_n(F)$. 则 $B = P^{-1}AP$ (见第二章第一讲第 2.2 节第一段). 我们有

$$\det(tE - B) = \det(tE - P^{-1}AP) = \det(P^{-1}(tE - A)P) = \det(tE - A).$$

这样就验证了上述定义的合理性.

类似地, 设 $A \in M_n(F)$. 我们称 $\chi_A = \det(tE - A)$ 为矩阵 A 的特征多项式. 上述合理性验证也说明 χ_A 是相似不变量. 从而, spec_A 中的元素都是相似不变量.

注解 8.7 根据上述讨论, \mathcal{A} 的特征值也称为 \mathcal{A} 的特征根(*eigenroot*).

注解 8.8 设 $n = \dim(V)$, $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$. 则 $\chi_{\mathcal{A}}(t)$ 次数等于 n 且首一(见第一章第二次习题课讲义第 1 页)

下面我们演示通过特征多项式求特征向量的方法.

例 8.9 设 $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2$ 是 \mathbb{R}^2 的标准基, $\mathcal{A}, \mathcal{B} \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$ 分别由公式 $\mathcal{A}(\mathbf{e}_1) = \mathbf{e}_2, \mathcal{A}(\mathbf{e}_2) = \mathbf{e}_1$ 和 $\mathcal{B}(\mathbf{e}_1) = \mathbf{e}_2, \mathcal{B}(\mathbf{e}_2) = -\mathbf{e}_1$ 给出. 计算 \mathcal{A} 和 \mathcal{B} 的特征子空间.

解. 算子 \mathcal{A} 和 \mathcal{B} 在 $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2$ 下的矩阵分别是

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

于是

$$\chi_{\mathcal{A}}(t) = \det(tE - A) = \det \begin{pmatrix} t & -1 \\ -1 & t \end{pmatrix} = t^2 - 1, \quad \chi_{\mathcal{B}}(t) = \det(tE - B) = \det \begin{pmatrix} t & 1 \\ -1 & t \end{pmatrix} = t^2 + 1.$$

于是, $\text{spec}_{\mathbb{R}}(\mathcal{A}) = \{1, -1\}$, $\text{spec}_{\mathcal{B}} = \emptyset$. 从而 \mathcal{B} 没有特征根, 从而没有特征向量和特征子空间.

对于 \mathcal{A} 特征根 $\lambda_1 = 1$, 它对应的特征子空间是方程组

$$(\lambda_1 E - A) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

的解空间. 即方程组

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

的解空间. 解方程组得 $V^{\lambda_1} = \langle (1, 1)^t \rangle$. 类似地, 特征根 $\lambda_2 = -1$ 对应的特征子空间是 $V^{\lambda_2} = \langle (1, -1)^t \rangle$.

例 8.10 设 $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2$ 是 \mathbb{C}^2 的标准基, $\mathcal{B} \in \mathcal{L}(\mathbb{C}^2)$ 由公式 $\mathcal{B}(\mathbf{e}_1) = \mathbf{e}_2$, $\mathcal{B}(\mathbf{e}_2) = -\mathbf{e}_1$ 给出. 计算 \mathcal{B} 的特征子空间.

解. 算子 \mathcal{B} 在 $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2$ 下的矩阵是

$$B = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

于是

$$\chi_{\mathcal{B}}(t) = \det(tE - B) = \det \begin{pmatrix} t & 1 \\ -1 & t \end{pmatrix} = t^2 + 1.$$

于是, $\text{spec}_{\mathbb{C}}(\mathcal{B}) = \{\sqrt{-1}, -\sqrt{-1}\}$. 特征根 $\lambda_1 = \sqrt{-1}$, 它对应的特征子空间是方程组

$$(\lambda_1 E - A) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

的解空间. 即方程组

$$\begin{pmatrix} \sqrt{-1} & 1 \\ -1 & \sqrt{-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

的解空间. 解方程组得 $V^{\lambda_1} = \langle (1, -\sqrt{-1})^t \rangle$. 类似地, 特征根 $\lambda_2 = -\sqrt{-1}$ 对应的特征子空间是 $V^{\lambda_2} = \langle (1, \sqrt{-1})^t \rangle$.

命题 8.11 设 V 是复数域 \mathbb{C} 上的线性空间, $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$. 则 \mathcal{A} 一定有特征向量.

证明. 因为 $\chi_{\mathcal{A}} \in \mathbb{C}[t] \setminus \mathbb{C}$, 所以 $\chi_{\mathcal{A}}$ 在 \mathbb{C} 中至少有一个根 λ (代数学基本定理). 即 \mathcal{A} 有特征根. 于是有特征向量. \square

例 8.12 设 $A \in M_n(\mathbb{C})$. 证明: A 相似于一个上三角矩阵.

证明. 对 n 归纳. 当 $n = 1$ 时, 结论显然成立. 设 $n > 1$ 且 $n - 1$ 时结论成立.

考虑 $A \in M_n(\mathbb{C})$. 把 A 看成 \mathbb{C}^n 上在标准基 e_1, \dots, e_n 下矩阵等于 A 的线性算子. 有上例可知, A 有一个 1 维 \mathcal{A} 子空间 $\langle \mathbf{u} \rangle$. 根据第二章第二讲命题 6.3,

$$A \sim_s \begin{pmatrix} \lambda & * \\ O_{(n-1) \times 1} & B \end{pmatrix},$$

其中 $\lambda \in \mathbb{C}$, $B \in M_{n-1}(\mathbb{C})$. 根据归纳假设. 存在 $P \in GL_{n-1}(\mathbb{C})$ 使得 $P^{-1}BP$ 是上三角的. 令

$$Q = \begin{pmatrix} 1 & O_{1 \times n-1} \\ O_{(n-1) \times 1} & P \end{pmatrix}.$$

则 P 可逆且

$$\begin{aligned} Q^{-1} \begin{pmatrix} \lambda & * \\ O_{(n-1) \times 1} & B \end{pmatrix} Q &= \begin{pmatrix} 1 & O_{1 \times (n-1)} \\ O_{(n-1) \times 1} & P^{-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda & * \\ O_{(n-1) \times 1} & B \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & O_{1 \times (n-1)} \\ O_{(n-1) \times 1} & P \end{pmatrix} \\ &= \underbrace{\begin{pmatrix} \lambda & * \\ O_{(n-1) \times 1} & P^{-1}BP \end{pmatrix}}_T. \end{aligned}$$

因为 $P^{-1}BP$ 已经是上三角矩阵, 所以 T 也是上三角矩阵. 显然, $A \sim_s T$. \square

命题 8.13 设 $A \in M_n(F)$,

$$\chi_A = t^n + a_{n-1}t^{n-1} + \cdots + a_1t + a_0, \quad a_i \in F.$$

则 $a_{n-1} = -\text{tr}(A)$ 和 $a_n = (-1)^n \det(A)$. 特别地, A 可逆当且仅当 0 不是 A 的特征根.

证明. 由第一章第二次习题课讲义第 1 页, 可知 $a_{n-1} = -\text{tr}(A)$ 和 $a_0 = (-1)^n \det(A)$. 注意到 A 可逆当且仅当 $\det(A) \neq 0$ 当且仅当 $a_0 \neq 0$ 当且仅当 $\chi_A(0) \neq 0$. \square

因为矩阵的迹和行列式都是相似不变量, 所以我们可以定义算子的迹和行列式如下.

定义 8.14 设 $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$, A 是 \mathcal{A} 在 V 的某组基下的矩阵. 则 A 的迹称为 \mathcal{A} 的迹, 记为 $\text{tr}(\mathcal{A})$. 同样地, A 的行列式称为 \mathcal{A} 的行列式, 记为 $\det(\mathcal{A})$.

因为 $\chi_A(t)$ 是相似不变量, 所以它的系数也都是相似不变量. 由第一章第二次习题课讲义命题 5.4 可知, A 的 k 阶主子式之和都是相似不变量, $k = 1, 2, \dots, n$.

例 8.15 设 $A \in M_n(F)$ 是如下分块上三角形

$$\begin{pmatrix} A_1 & * & * & \cdots & * \\ O & A_2 & * & \cdots & * \\ O & O & A_3 & \cdots & * \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & * \\ O & O & O & \cdots & A_k \end{pmatrix}.$$

证明: $\chi_A = \chi_{A_1} \cdots \chi_{A_k}$.

证明.

$$\chi_A(t) = \det(tE - A) = \begin{pmatrix} tE_{n_1} - A_1 & * & * & \cdots & * \\ O & tE_{n_2} - A_2 & * & \cdots & * \\ O & O & tE_{n_3} - A_3 & \cdots & * \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & * \\ O & O & O & \cdots & tE_{n_k} - A_k \end{pmatrix},$$

其中 A_i 是 n_i 阶方阵, $i = 1, 2, \dots, k$. 于是,

$$\chi_A(t) = \prod_{i=1}^k \det(tE_{n_i} - A_i) = \prod_{i=1}^k \chi_{A_i}(t). \quad \square$$

§9 对角化

定义 9.1 设 $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$. 如果 \mathcal{A} 在 V 的某组基下的矩阵是对角矩阵, 则称 \mathcal{A} 是可对角化的. 如果 $A \in M_n(\mathbb{R})$ 相似于一个对角矩阵, 则称 A 是可对角化的.

定理 9.2 (可对角化判别法 I) 设 $n = \dim(V)$, $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$. 则 \mathcal{A} 可对角化当且仅当 \mathcal{A} 有 n 个线性无关得特征向量.

证明. 设 $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n$ 是 \mathcal{A} 的 n 个线性无关的特征向量. 设 $\mathcal{A}(\mathbf{v}_i) = \lambda_i \mathbf{v}_i$, $i = 1, 2, \dots, n$. 注意到 $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in F$ 不一定两两不同. 此时, $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n$ 是 V 的一组基, 且

$$(\mathcal{A}(\mathbf{v}_1), \mathcal{A}(\mathbf{v}_2), \dots, \mathcal{A}(\mathbf{v}_n)) = (\lambda_1 \mathbf{v}_1, \lambda_2 \mathbf{v}_2, \dots, \lambda_n \mathbf{v}_n) = (\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n) \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix}.$$

反之, 设 \mathcal{A} 在基底 $\epsilon_1, \dots, \epsilon_n$ 下的矩阵是 $\text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$. 则 $\mathcal{A}(\epsilon_i) = \lambda_i \epsilon_i$. 于是, ϵ_i 是 \mathcal{A} 的特征向量且 $\epsilon_1, \dots, \epsilon_n$ 线性无关. \square

推论 9.3 设 $A \in M_n(F)$. 则 A 可对角化当且仅当 A 有 n 个线性无关的特征向量. 设 A 有 n 个线性无关的特征向量 $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n$. 令 $P = (\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n)$. 则 $P^{-1}AP$ 是对角矩阵.

证明. 把 A 看成 $\mathcal{L}(F^n)$ 上的线性算子满足 $\mathbf{x} \mapsto A\mathbf{x}$. 则由上述定理可知矩阵 A 相似于对角阵当且仅当 A 有 n 个线性无关的特征向量. 此时, P 是从标准基到基底 $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n$ 的转换矩阵. 于是, $P^{-1}AP$ 是对角阵. \square

注解 9.4 线性算子 $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$ 可对角化当且仅当 \mathcal{A} 在 V 任何一组基下的矩阵可对角化.

例 9.5 如例 8.3 所示, $\mathbb{R}[x]_n$ 中关于导数算子 \mathcal{D} 的特征向量是 $f \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$. 不存在两个线性无关的特征向量. 于是, 当 $n > 1$ 时 \mathcal{D} 不能对角化.

例 9.6 (科斯特利金第一卷第 72 页) 设

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R}).$$

判断 A 是否能对角化. 如果可以, 求 $P \in M_2(\mathbb{R})$ 使得 $P^{-1}AP$ 是对角矩阵.

解. 计算

$$\chi_A(t) = \det \begin{pmatrix} t & -1 \\ -1 & t-1 \end{pmatrix} = t^2 - t - 1.$$

解方程得

$$\lambda_1 = \frac{1 + \sqrt{5}}{2}, \quad \lambda_2 = \frac{1 - \sqrt{5}}{2}.$$

下面计算特征向量. 特征值 λ_1 对应得特征向量是方程组

$$\begin{pmatrix} \lambda_1 & -1 \\ -1 & \lambda_1 - 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

的非零解. 因为 $\dim(V^{\lambda_1}) = 1$, 所以取 $(1, \lambda_1)^t$ 即可. 类似取 λ_2 对应的特征向量 $(1, \lambda_2)^t$.

因为 $\lambda_1 \neq \lambda_2$, 所以这两个特征向量线性无关. 则

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ \lambda_1 & \lambda_2 \end{pmatrix}.$$

于是

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}.$$

引理 9.7 设 $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$, $\lambda_1, \dots, \lambda_k \in_F (\mathcal{A})$ 两两不同. 则

$$V^{\lambda_1} + \cdots + V^{\lambda_k}$$

是直和.

证明. 对 k 归纳. 当 $k = 1$ 时结论显然成立. 设 $k > 1$ 且当 $k - 1$ 时结论成立.

设 $\mathbf{v}_i \in V^{\lambda_i}$, $i = 1, 2, \dots, k$, 满足

$$\mathbf{0} = \mathbf{v}_1 + \cdots + \mathbf{v}_k.$$

则

$$\mathbf{0} = \mathcal{A}(\mathbf{v}_1 + \cdots + \mathbf{v}_{k-1} + \mathbf{v}_k) = \mathcal{A}(\mathbf{v}_1) + \cdots + \mathcal{A}(\mathbf{v}_{k-1}) + \mathcal{A}(\mathbf{v}_k) = \lambda_1 \mathbf{v}_1 + \cdots + \lambda_{k-1} \mathbf{v}_{k-1} + \lambda_k \mathbf{v}_k.$$

第一式通乘 λ_k 与第二式相减得

$$\mathbf{0} = (\lambda_k - \lambda_1) \mathbf{v}_1 + \cdots + (\lambda_k - \lambda_{k-1}) \mathbf{v}_{k-1}.$$

由归纳假设可知, $(\lambda_k - \lambda_1) = \cdots = (\lambda_k - \lambda_{k-1}) \mathbf{v}_{k-1} = \mathbf{0}$. 因为 $(\lambda_k - \lambda_1), \dots, (\lambda_k - \lambda_{k-1})$ 都非零, 所以 $\mathbf{v}_1 = \cdots = \mathbf{v}_{k-1} = \mathbf{0}$. 进而 $\mathbf{v}_k = \mathbf{0}$. 由第一章第一讲定理 1.12, $V^{\lambda_1} + \cdots + V^{\lambda_k}$ 是直和. \square