

第十九次习题课

(一) 知识点复习

第一学期的补充: 多元多项式环;
一元多项式的无平方部分;
中国剩余定理。

一. 空间与形式

1. 抽象的线性空间; 子空间; 子空间的直和; 线性相关性; 子空间生成元。
2. 线性映射及运算。
3. 商空间及自然的线性映射。
4. 极大线性无关组, 基底与维数, 基扩充定理, 线性映射基本定理 II (★).
若干维数公式, 利用线性映射的核证明秩矩阵秩的不等式。
5. 坐标变换, 线性映射的矩阵表示
6. 对偶定理 (★)

注: 有可能与第三章所学的正交补的维数公式相结合。

7. 双线性型的定义和矩阵表示, 对称与斜对称

注: 对称化对角 $\begin{cases} \text{行列相伴} \\ \text{降维} \end{cases}$

8. 双线性型 \rightarrow 二次型, 二次型与配方法, 规范基与规范型

注: 利用配方法化规范型。

9. 惯性定理, (半)正定二次型, (半)正定矩阵。

注: 判断正负定二次型的方法。

10. 二次曲线和曲面

11. 斜对称双线性型

12. 直和与投影

注: 完全正交方程组的定义也可与第三章正交补知识相联系。

二. 线性算子

1. 不同基底下线性映射的矩阵表示, 对偶映射

2. 线性算子代数与矩阵相似

注: 相似与不变量以及关于不变量的补充.

3. 单个算子生成的子环

1) 核核分解: $A \in \mathcal{L}(V)$, $p, q \in F[t]$ 互素. $(pq)(A) = 0$.

$$\text{则 } V = \ker(p(A)) \oplus \ker(q(A)).$$

2) 核像分解: $A \in \mathcal{L}(V)$.

$$V = \ker(A) \oplus \text{im}(A) \iff \text{rank}(A) = \text{rank}(A^2)$$

其实上述还等价于 $\text{im}(A) = \text{im}(A^2)$

$$\iff \ker(A) = \ker(A^2)$$

$$\iff \dim(\ker(A)) = \dim(\ker(A^2))$$

4. 算子和矩阵的极小多项式

1) 零化多项式 $f(A) = 0$.

2) 极小多项式

注: 引理 4.2 $A \in \mathcal{L}(V)$, $f(t) \in F[t]$, $p(t)$ 是 A 的极小多项式.

$$f(A) = 0 \iff p \mid f.$$

b. 零、恒同、数乘、幂零算子(矩阵)极小多项式.

c. $A, B \in M_n(F)$, $P \in GL_n(F)$ s.t. $B = P^{-1}AP$

设 $f \in F[t]$. 则 $f(B) = P^{-1}f(A)P$.

特别地: $A \sim_s B \iff f(A) \sim_s f(B)$.

d. $A \sim_s B$, $M_A = M_B$.

e. $\dim(F[A]) = \deg(M_A)$ 且 A 可逆 $\iff M_A(0) \neq 0$.

5. 不变子空间

1) 定义: U 是 A 的不变子空间: $\forall \vec{u} \in U, A(\vec{u}) \in U$.

2) U 是 \mathcal{A} 的 d 维不变子空间 $0 < d < n$.

\mathcal{A} 在某组基下矩阵

$$\mathcal{A} = \begin{pmatrix} B & C \\ 0 & D \end{pmatrix} \quad B \in M_d$$

$$\mu_{\mathcal{A}|U} | \mu_{\mathcal{A}}. \quad \mu_B | \mu_{\mathcal{A}}. \quad \mu_D | \mu_{\mathcal{A}}.$$

3) $\mathcal{A}\beta = \beta\mathcal{A}$, $\ker(\beta)$, $\text{im}(\beta)$ 都是 \mathcal{A} -不变.

4) $f \in F[t]$. $\ker(f(\mathcal{A}))$, $\text{im}(f(\mathcal{A}))$

5) $U_1 + U_2$, $U_1 \cap U_2$

$$6) \quad V = \underbrace{U_1}_{\sim} \oplus \underbrace{U_2}_{\sim}$$

$$\delta_1, \dots, \delta_{d_1} \quad \varepsilon_1, \dots, \varepsilon_{d_2}.$$

$$A = \begin{pmatrix} A_1 & 0 \\ 0 & A_2 \end{pmatrix}.$$

1 cm

$$\mu_{\mathcal{A}} = (\mu_{\mathcal{A}_1}, \mu_{\mathcal{A}_2})$$

7) 核像分解 II: $V = \ker(\mathcal{A}) \oplus \text{im}(\mathcal{A}) \iff t^2 \nmid \mu_{\mathcal{A}}.$

6. 不可分子空间

定义:

$n = \dim(V)$, $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$, \mathcal{A} 可对角化 $\Leftrightarrow \mathcal{A}$ 有 n 个线性无关特征向量.



$\lambda \langle \vec{v} \rangle$ 是 \mathcal{A} -子空间定义特征向量



$\exists \lambda$ st. $\mathcal{A}(\vec{v}) = \lambda \vec{v}$ 定义特征根

转化

$(\lambda E - \mathcal{A})\vec{x} = 0$ 定义特征多项式 $\chi_{\mathcal{A}}$ 及谱 $\text{spec}(\mathcal{A})$



$V^{\lambda} = \{ \vec{x} \in V \mid \mathcal{A}(\vec{x}) = \lambda \vec{x} \}$ 定义特征子空间 (且 V^{λ} 是 \mathcal{A} -不变)

解空间即为特征子空间



\mathcal{A} 可对角化 \Leftrightarrow $\left\{ \begin{array}{l} \chi_{\mathcal{A}}$ 所有根都在 F . \\ n 个重数 = 代数重数. \end{array} \right.

代数域



(与 H-C 加强版).

$\mathcal{M}_{\mathcal{A}}$ 可分解为两两互素一次因子之积.



$\text{spec}_F(\mathcal{A}) = \{ \lambda_1, \dots, \lambda_k \}$

\mathcal{A} 可对角化 $\Leftrightarrow V = V^{\lambda_1} \oplus V^{\lambda_2} \oplus \dots \oplus V^{\lambda_k}$.



维数公式 $\dim(V) = \dim(V^{\lambda_1}) + \dots + \dim(V^{\lambda_k})$

9. 循环子空间

定义: $F[A] \cdot \vec{v}$.
 ↗ 循环算子
 ↘ 循环向量

a. $F[A] \cdot \vec{v} = \{p(A) \cdot \vec{v} \mid p(t) \in F[t]\}$

b. $F[A] \cdot \vec{v}$ 是 A 不变

c. $d = \deg(M_{\mathcal{A}, \vec{v}})$, $\vec{v}, \dots, A^{d-1}(\vec{v})$ 是 $F[A] \cdot \vec{v}$ 的一组基. $d = \dim(F[A] \cdot \vec{v})$.

2> V 是 A -循环. 则 $M_{\mathcal{A}} = X_{\mathcal{A}}$.

3> H-C: $X_{\mathcal{A}}(A) = 0$. $M_{\mathcal{A}} \mid X_{\mathcal{A}}$.

4> $\text{spec}_F(A)$ 与 $M_{\mathcal{A}}$ 在 F 中根的集合相同.

5> V 是 A -循环 $\iff \deg(M_{\mathcal{A}}) = \dim V$.

10. 循环子空间分解

1> $\exists \vec{v}_1, \dots, \vec{v}_k \in V \setminus \{0\}$ s.t.

$$V = (F[A] \cdot \vec{v}_1) \oplus \dots \oplus (F[A] \cdot \vec{v}_k).$$

2> H-C 加强版 $\begin{cases} M_{\mathcal{A}} \mid X_{\mathcal{A}} \\ X_{\mathcal{A}} \text{ 在 } F[t] \text{ 中不可约因子都是 } M_{\mathcal{A}} \text{ 因子.} \end{cases}$

3> U 不可分 $\iff \begin{cases} U \text{ 是 } A\text{-循环} \\ M_{\mathcal{A}, U} \text{ 是 } F[t] \text{ 中某个不可约多项式的幂次.} \end{cases}$

4> $\exists A$ -不可分 W_1, \dots, W_k s.t. $V = W_1 \oplus \dots \oplus W_k$ 且 W_k A -循环. $M_{\mathcal{A}, W_i}$ 是不可约.

11. Jordan 标准型 (复数域) \Downarrow

1> $M_{\mathcal{A}} = (t - \lambda)^n \iff V$ 不可分.

2> $\text{rank}(J_n(\lambda)) = n$ ($\lambda \neq 0$); $\text{rank}(J_n(0)) = n-1$; $J_n(\lambda) = J_n(0) + \lambda E_n$;

特征多项式和极小多项式均为 $(t - \lambda)^n$; 唯一特征根 λ ; 可对角化 $n=1$.

3> 分块之后的推论: $\text{rank}(J_A) = \sum_{i=1}^k \text{rank}(J_{d_i}(\lambda_i))$;

J_A 的极小多项式 $\text{lcm}((t - \lambda_1)^{d_1}, \dots, (t - \lambda_k)^{d_k})$, 特征: $(t - \lambda_1)^{d_1} \dots (t - \lambda_k)^{d_k}$;

代数重数 λ 出现次数, 几何重数 关于 λ 的 Jordan 块;

极小多项式的重数 = 关于 λ Jordan 块最大阶数;

可对角化 $d_1 = \dots = d_k = 1$.

注: 除会计算外, 要把握整体框架.

12. 初等因子组

定义.

a. $F = \mathbb{C}$, 初等因子组唯一确定 Jordan 标准型.

b. 初等因子组可以通过计算若干矩阵的秩得到.

2> V 是 A -循环. 设 $\mathcal{M}_A = P^m$,

$$\text{rank } (P(A))^k = \begin{cases} (m-k) \deg(p), & 0 \leq k \leq m \\ 0, & k > m \end{cases}$$

$$n_l = \frac{1}{d} (r_{l-1} + r_{l+1} - 2r_l)$$

只有一个不可约因子.

$$N(i, l) = \frac{1}{d_i} (R(i, l-1) + R(i, l+1) - 2R(i, l)). \quad \text{5个不可约因子.}$$

3> Jordan 标准型由初等因子组唯一确定.

13. 矩阵相似的判定.

1> $A \sim_s B \Rightarrow f(A) \sim_s f(B)$ 且 $\text{rank}(f(A)) = \text{rank}(f(B))$.

$$A^k = P^{-1} B^k P, \quad \forall k \text{ 都成立.}$$

2> $A \sim_s B \Leftrightarrow$

a. 有共同初等因子组.

$$b. \begin{cases} \chi_A = \chi_B \text{ 或 } \mathcal{M}_A = \mathcal{M}_B. \\ \text{rank}(P_j(A)^i) = \text{rank}(P_j(B)^i) \end{cases}$$

P_j 为不可约因子.

c. $\text{rank}(f(A)) = \text{rank}(f(B))$.

三. 内积空间

1. 欧几里德空间

1> 内积: 双线性, 对称, 正定.

2> Gram 矩阵

$$! \text{ 线性相关} \Leftrightarrow \text{rank}(G(\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_m)) < m$$

$$3> \sqrt{(\vec{x}|\vec{x})} = \|\vec{x}\| \quad \|\vec{x} - \vec{y}\| \quad \arccos\left(\frac{(\vec{x}|\vec{y})}{\|\vec{x}\| \|\vec{y}\|}\right).$$

向量所组成的行列式的几何意义: $\begin{cases} \text{二维: 有向面积.} \\ \text{三维: 有向体积.} \end{cases}$

4) Gram-Schmidt 正交化.

2. 正交补.

▷ 定义

2> $\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_d$ 为 V 中单位正交向量, 则可打记为 V 的一组单位正交基.

3. 正交投影

▷ $V = W \oplus W^\perp$

π_W 与 π_{W^\perp} 为完全正交等方组.

2> 定义:

3> 距离 $d(\vec{x}, W)$

4. 正交矩阵与正交等方

▷ $P^t = P^{-1}; \det(P) = \pm 1$

2> $A \sim B$.

5. 正规算子与正规矩阵.

▷ 伴随算子. A, A^t
 $\uparrow \quad \uparrow$
 $\mathcal{A} \quad \mathcal{A}^*$

2> 正规算子. $AA^* = A^*A$

eg. 对称, 斜对称.

3> $(\mathcal{A}\vec{x} | \vec{y}) = (\vec{x} | \mathcal{A}\vec{y})$

$\|\vec{x}\| = \|\mathcal{A}\vec{x}\|$

$\|\vec{x} - \vec{y}\| = \|\mathcal{A}\vec{x} - \mathcal{A}\vec{y}\|$

$A \in O_n(\mathbb{R})$.

4> $A = \begin{pmatrix} B & C \\ 0 & D \end{pmatrix}$ 正规, 则 $C = 0$.

5) W 是 \mathcal{A} -子空间 $\Rightarrow W^\perp$ 是 \mathcal{A} -子空间
 $\mathcal{A}|_W$ 正规算子.

6). 在某组基下矩阵

$$\begin{bmatrix} N(\alpha_1, \beta_1) & & & & & \\ & N(\alpha_2, \beta_2) & & & & \\ & & \dots & & & \\ & & & N(\alpha_s, \beta_s) & & \\ & & & & \lambda_{s+1} & \\ & & & & & \dots \\ & & & & & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

若 A 正规, 则 A 正交相似于上述矩阵.

6. 对称算子和对称矩阵.

1). $A \in SM_n(\mathbb{R})$. $A \sim_o \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$. ($\beta_i = 0$).

2). 求 $P \in O_n$.

特征根 \rightarrow 特征子空间 (基) \rightarrow Gram-Schmidt 正交化.

3). A 正定 $\Leftrightarrow A$ 的特征根全为正. (对应的正定算子也有相似结论).

4). $A, B \in SM_n$ A 正定 $\exists P$, $P^t A P = E$ (惯性定理) $P^t B P$ 对角.

7. 斜对称算子和斜对称矩阵.

1). $A \in SSM_n(\mathbb{R})$ $A \sim_o \begin{bmatrix} N(\alpha, \beta_1) & & & & \\ & \dots & & & \\ & & N(\alpha, \beta_s) & & \\ & & & 0 & \dots \\ & & & & 0 \end{bmatrix}$

$\alpha_i = 0, \lambda_{s+1} = \dots = \lambda_n = 0$.

8. 正交算子和正交矩阵.

$$A \sim_o \begin{bmatrix} N(\cos(\theta_1), \sin(\theta_1)) & & & & \\ & \dots & & & \\ & & N(\cos(\theta_s), \sin(\theta_s)) & & \\ & & & \lambda_{s+1} & \\ & & & & \dots \\ & & & & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

$\lambda_i = \pm 1$.

9. 二重分解, 平方根, 极化分解

10. Hermitian (欧氏推广 \rightarrow) 半双线性型

11. U 矩阵与 U 等价 12. (5) 13. (5) 14. (8).

补充: $A, B \in SM_n(\mathbb{R})$ 半正定, $\exists P$ st $P^t A P = \begin{pmatrix} E_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ 和 $P^t B P$ 对角阵.

(二) 作业中的问题

1. (ii) $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ 和 $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

(iii) $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ 和 $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$

2. $\mathcal{M}_d |t^2 - 1$

3. A 正定, $\exists H^t A H = E$.

转化为 $E + \underbrace{H^t B H}_{\text{斜对称}}$ 即可逆

4. (ii) $\det(A) = -1 \Rightarrow \lambda_1 \cdots \lambda_n$ 中至少有一个“-1”

(iii). 举反例 $-E_2$.

5. 任意一个矩阵可写成可逆阵 \times 其转置.

正定: $(A = P^t E P)$. 同时 $B = P^t \text{diag}(\alpha_1, \dots, \alpha_n) P$.

若 A, B 均半正定, 则也可找到这样的 P .