

第四次习题课

一、作业中的问题及相关内容回顾

1. 最大公因数与最小公倍数

a. $g = \gcd(m, n) \quad um + vn = g$

b. 素数的定义

c. $\text{lcm}(m, n) = \frac{mn}{\gcd(m, n)}.$

上次讲义中的例8.

2. 素数 (大课讲义例7, 24的应用)

hw1. 证: (1) $p=2$, $n^2-n=n(n-1)$, 显然 $2|n^2-n$. $\forall n \in \mathbb{Z}$ 都成立。

(2) $p \neq 2$, 即 p 是奇素数, 此时分两步证明结论

i) 首先用数学归纳法证明: $\forall n \in \mathbb{Z}^+, p|n^p-n$.

$n=1$ 时, $n^p-n=0$. 显然成立.

假设 $n=k$ 时, 有 $p|k^p-k$.

$$\begin{aligned} \text{当 } n=k+1 \text{ 时, } (k+1)^p-(k+1) &= k^p + \binom{p}{1}k^{p-1} + \cdots + \binom{p}{p-1}k+1-(k+1) \\ &= k^p - k + \binom{p}{1}k^{p-1} + \cdots + \binom{p}{p-1}k \end{aligned}$$

已知 $p|\binom{p}{1}, \dots, p|\binom{p}{p-1}$

由 i) 的归纳假设可知 $p|k^p-k$. 因此 $p|(k+1)^p-(k+1)$

因此, $\forall n \in \mathbb{Z}^+, p|n^p-n$.

ii) $n=0$, 显然有 $p|n^p-n$.

下证若 $n \in \mathbb{Z}, n < 0$, 则 $p|n^p-n$.

$$n^p-n = -(-n^p)-n = -((-n)^p+n) = -((-n)^p-(-n))$$

此时 $-n \in \mathbb{Z}^+$ 由 i) 的结论可知 $p|(-n)^p-(-n)$. 故 $p|n^p-n$.

综上, $\forall n \in \mathbb{Z}, p|n^p-n$.

3. 线性组合的定义

a. 只有两个称“平行”

b. 设 $(\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_k, \vec{w})$ 为增广矩阵的 $k+1$ 元线性方程组相容
 $\Leftrightarrow \vec{w}$ 是 $\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_k$ 的线性组合。

hw2.

$$\begin{pmatrix} -1 & 2 & -4 & 8 \\ 3 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 7 & -2 & -1 \\ 5 & -3 & 6 & -25 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{\beta})$ 为增广矩阵的三元线性方程组相容。

故 $\vec{\beta} = 2\vec{v}_1 - \vec{v}_2 - 3\vec{v}_3$

$$\begin{pmatrix} -2 & 3 & -5 & -8 \\ 7 & -5 & -6 & -3 \\ 1 & 0 & 3 & 7 \\ 3 & -2 & -1 & -10 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{\beta})$ 为增广矩阵的三元线性方程组不相容。

故 $\vec{\beta}$ 不能由 $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3$ 线性表示。

4. 线性相关与线性无关

a. 设 $(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_k)$ 为齐次线性方程组有非平凡解 $\Leftrightarrow \vec{v}_1, \dots, \vec{v}_k$ 线性相关。

逆否命题: $\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_k$ 线性无关 \Leftrightarrow 只有平凡解。

b. 要证线性无关: 直观来说过程即

$$\alpha_1\vec{v}_1 + \dots + \alpha_k\vec{v}_k = \vec{0} \text{ 其中 } \alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_k = 0$$

反证法也可以。

hw3. 计算题 (1) 线性无关

$$(2) \text{线性相关} \quad \alpha_1 = -\alpha_2 - \alpha_3 + \alpha_4$$

$$hw4. \quad a_1(5\alpha_1 + 2\alpha_2) + a_2(7\alpha_2 + 5\alpha_3) + a_3(7\alpha_1 - 2\alpha_3) = 0$$

$$\Rightarrow (5a_1 - 7a_3)\alpha_1 + (2a_1 + 7a_2)\alpha_2 + (5a_2 - 2a_3)\alpha_3 = 0$$

$$\begin{cases} 5a_1 - 7a_3 = 0 \\ 2a_1 + 7a_2 = 0 \\ 5a_2 - 2a_3 = 0 \end{cases}$$

有非零解. 故线性相关.

补充: 命题1:

在数域 \mathbb{R} 上的线性空间 V 中, 设向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 线性无关, 并且

$$\beta_1 = b_{11}\alpha_1 + \dots + b_{s1}\alpha_s$$

...

$$\beta_s = b_{1s}\alpha_1 + \dots + b_{ss}\alpha_s$$

(*)

则向量组 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_s$ 线性无关的充分必要条件: $\begin{vmatrix} b_{11} & \dots & b_{1s} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{s1} & \dots & b_{ss} \end{vmatrix} \neq 0$.

想法: 设 $k_1\beta_1 + \dots + k_s\beta_s = 0$, 则

向量组 β_1, \dots, β_s 线性无关 $\Leftrightarrow k_1 = \dots = k_s = 0$.

证明: 设 $k_1\beta_1 + \dots + k_s\beta_s = 0$, 把(*)代入, 得

$$k_1(b_{11}\alpha_1 + \dots + b_{s1}\alpha_s) + \dots + k_s(b_{1s}\alpha_1 + \dots + b_{ss}\alpha_s) = 0.$$

整理得 $(k_1b_{11} + \dots + k_sb_{1s})\alpha_1 + \dots + (k_1b_{s1} + \dots + k_sb_{ss})\alpha_s = 0$.

$$\begin{cases} k_1b_{11} + \dots + k_sb_{1s} = 0 \\ \vdots \\ k_1b_{s1} + \dots + k_sb_{ss} = 0. \end{cases}$$

向量组 β_1, \dots, β_s 线性无关

$\Leftrightarrow k_1 = \dots = k_s = 0$

\Leftrightarrow 齐次线性方程组只有零解

\Leftrightarrow 齐次线性方程组的系数矩阵行列式 $\neq 0$.

命题2.

在数域 \mathbb{K} 上的线性空间 V 中, 设向量 $\vec{\beta}$ 可以由向量组 $\vec{\alpha}_1, \dots, \vec{\alpha}_s$ 线性表出, 则表出方式唯一的充分必要条件是向量组 $\vec{\alpha}_1, \dots, \vec{\alpha}_s$ 线性无关。

证: “ \Leftarrow ” $\vec{\alpha}_1, \dots, \vec{\alpha}_s$ 线性无关. 令

$$\vec{\beta} = a_1 \vec{\alpha}_1 + \dots + a_s \vec{\alpha}_s$$

$$\vec{\beta} = b_1 \vec{\alpha}_1 + \dots + b_s \vec{\alpha}_s$$

两式相减: $\vec{0} = (a_1 - b_1) \vec{\alpha}_1 + \dots + (a_s - b_s) \vec{\alpha}_s$

$\because \vec{\alpha}_1, \dots, \vec{\alpha}_s$ 线性无关

$$\therefore a_1 - b_1 = 0, \dots, a_s - b_s = 0$$

即 $a_1 = b_1, \dots, a_s = b_s$. 故表示方式唯一。

“ \Rightarrow ” 设 $\vec{\beta}$ 由向量组 $\vec{\alpha}_1, \dots, \vec{\alpha}_s$ 线性表出的方式唯一。

假设向量组 $\vec{\alpha}_1, \dots, \vec{\alpha}_s$ 线性相关, 则 \mathbb{K} 中有不全为 0 的数 k_1, \dots, k_s s.t.

$$\vec{0} = k_1 \vec{\alpha}_1 + \dots + k_s \vec{\alpha}_s$$

由于 $\vec{\beta}$ 可以由向量组 $\vec{\alpha}_1, \dots, \vec{\alpha}_s$ 线性表出, 因此有

$$\vec{\beta} = a_1 \vec{\alpha}_1 + \dots + a_s \vec{\alpha}_s$$

把上面两式相加

$$\vec{\beta} = (a_1 + k_1) \vec{\alpha}_1 + \dots + (a_s + k_s) \vec{\alpha}_s$$

由于 k_1, \dots, k_s 不全为 0, 因此

$$(a_1 + k_1, \dots, a_s + k_s) \neq (a_1, \dots, a_s)$$

从而 $\vec{\beta}$ 有两种不同的方式由向量组 $\vec{\alpha}_1, \dots, \vec{\alpha}_s$ 线性表出矛盾。因此向量组 $\vec{\alpha}_1, \dots, \vec{\alpha}_s$ 线性无关。

hw5. 证: 设 $b, b_1, \dots, b_k \in \mathbb{K}$ s.t. $b \vec{u} + b_1 \vec{\alpha}_1 + \dots + b_k \vec{\alpha}_k = \vec{0}$ 下证: $b = b_1 = \dots = b_k = 0$.

$$\because \vec{\beta} = a_1 \vec{\alpha}_1 + a_2 \vec{\alpha}_2 + \dots + a_k \vec{\alpha}_k \quad \therefore b(a_1 \vec{\alpha}_1 + a_2 \vec{\alpha}_2 + \dots + a_k \vec{\alpha}_k) + b_1 \vec{\alpha}_1 + \dots + b_k \vec{\alpha}_k = \vec{0}$$

即 $a_1 b \vec{\alpha}_1 + (a_2 b + b_1) \vec{\alpha}_2 + \dots + (a_k b + b_k) \vec{\alpha}_k = \vec{0}$.

$\because \vec{\alpha}_1, \dots, \vec{\alpha}_k$ 线性无关

$$\therefore \begin{cases} a_1 b = 0 \\ a_2 b + b_2 = 0 \\ \dots \\ a_k b + b_k = 0 \end{cases} \xrightarrow{a_i \neq 0} \begin{cases} b = 0 \\ b_2 = 0 \\ \dots \\ b_k = 0 \end{cases} \Rightarrow \vec{\beta}, \vec{\alpha}_1, \dots, \vec{\alpha}_k \text{ 线性无关。}$$

替换定理：

⑨1. 在数域 \mathbb{K} 上的线性空间 V 中，设向量组 $\vec{\alpha}_1, \dots, \vec{\alpha}_r$ 线性无关，向量 $\vec{\beta} = b_1 \vec{\alpha}_1 + \dots + b_s \vec{\alpha}_s$ ，证明：如果 $b_i \neq 0$ ，那么用 β 替换 $\vec{\alpha}_i$ 后得到的向量组

$$\vec{\alpha}_1, \dots, \vec{\alpha}_{i-1}, \vec{\beta}, \vec{\alpha}_{i+1}, \dots, \vec{\alpha}_s$$

也线性无关。

$$\text{证明: } \vec{\alpha}_i = 1 \vec{\alpha}_1 + 0 \vec{\alpha}_2 + \dots + 0 \vec{\alpha}_s$$

$$\vec{\alpha}_{i-1} = 0 \vec{\alpha}_1 + \dots + 1 \vec{\alpha}_{i-1} + \dots + 0 \vec{\alpha}_s$$

$$\vec{\beta} = b_1 \vec{\alpha}_1 + \dots + b_{i-1} \vec{\alpha}_{i-1} + \dots + b_s \vec{\alpha}_s$$

$$\vec{\alpha}_{i+1} = 0 \vec{\alpha}_1 + \dots + 1 \vec{\alpha}_{i+1} + \dots + 0 \vec{\alpha}_s$$

$$\vec{\alpha}_s = 0 \vec{\alpha}_1 + \dots + 0 \vec{\alpha}_{s-1} + 1 \vec{\alpha}_s$$

把下述行列式按第 i 行展开，得

$$\left| \begin{array}{cccccc} 1 & \cdots & 0 & b_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & b_2 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & \cdots & 1 & b_{i-1} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & b_i & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & b_{i+1} & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & b_s & 0 & \cdots & 1 \end{array} \right| = b_i \neq 0$$

向量组 $\vec{\alpha}_1, \dots, \vec{\alpha}_{i-1}, \vec{\beta}, \vec{\alpha}_{i+1}, \dots, \vec{\alpha}_s$ 线性无关。

5. 子空间

a. 坐标(向量)空间中定义的运算：加法和数乘都适用即可。

b. 子空间的等价命题

hw 6. 在 \mathbb{R}^2 中举例： \mathbb{R}^2 的子空间是 $\{\vec{0}\}, \mathbb{R}^2$, 过原点的直线

$[\mathbb{R}^2$ 的真子空间的维数只能为 0, 1]

$$\text{eg. } V_1 = \left\{ \begin{pmatrix} a \\ 0 \end{pmatrix} \mid a \in \mathbb{R} \right\} = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle$$

$$V_2 = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ b \end{pmatrix} \mid b \in \mathbb{R} \right\} = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$$

$$V = \left\{ \begin{pmatrix} c \\ c \end{pmatrix} \mid c \in \mathbb{R} \right\} = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$$

先说明 $V_1 + V_2 = \mathbb{R}^2$

Method 1: 显然 $V_1 + V_2 \subset \mathbb{R}^2$. $\forall \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ y \end{pmatrix}$

其中 $\begin{pmatrix} x \\ 0 \end{pmatrix} \in V_1, \begin{pmatrix} 0 \\ y \end{pmatrix} \in V_2 \quad \therefore \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in V_1 + V_2 \quad \mathbb{R}^2 \subset V_1 + V_2$

Method 2: $V_1 \cap V_2 = \{\vec{0}\}$ 且 $V_1 + V_2 = V_1 \oplus V_2$

由维数公式可知 $\dim(V_1 + V_2) = \dim(V_1) + \dim(V_2) = 1 + 1 = 2$

又因为 $V_1 + V_2 \subset \mathbb{R}^2$ 且 $\dim(V_1 + V_2) = \dim(\mathbb{R}^2) = 2 \quad \therefore V_1 + V_2 = \mathbb{R}^2$

$$\left. \begin{array}{l} V \cap (V_1 + V_2) = V \cap \mathbb{R}^2 = V = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \\ V \cap V_1 + V \cap V_2 = \{\vec{0}\} + \{\vec{0}\} = \{\vec{0}\} \end{array} \right\} \Rightarrow V \cap (V_1 + V_2) \neq V \cap V_1 + V \cap V_2$$

(2) 当 $V_1 \subset V$ 时证明: $V \cap (V_1 + V_2) = V \cap V_1 + V \cap V_2$.

证: “左 \subset 右”: $\forall \vec{x} \in V \cap (V_1 + V_2)$ 下证 $\vec{x} \in V \cap V_1 + V \cap V_2$

$\vec{x} \in V$ 且 $\vec{x} \in V_1 + V_2$, 则 $\exists \vec{v}_1 \in V_1, \vec{v}_2 \in V_2$, s.t. $\vec{x} = \vec{v}_1 + \vec{v}_2$

$\because V_1 \subset V \quad \therefore \vec{v}_1 \in V \implies \vec{v}_2 = \vec{x} - \vec{v}_1 \in V \implies \vec{v}_2 \in V \cap V_2$

由 $V_1 \subset V$ 可得 $V \cap V_1 = V_1$, $\therefore \vec{v}_1 \in V_1 = V \cap V_1$

故 $\vec{x} = \vec{v}_1 + \vec{v}_2$, $\vec{v}_1 \in V \cap V_1$, $\vec{v}_2 \in V \cap V_2$

i.e. $\vec{x} \in V \cap V_1 + V \cap V_2$.

"右 C 左": $\forall \vec{x} \in V \cap V_1 + V \cap V_2$ 下证: $\vec{x} \in V \cap (V_1 + V_2)$.

$\exists \vec{v}_1 \in V \cap V_1$, $\vec{v}_2 \in V \cap V_2$ s.t. $\vec{x} = \vec{v}_1 + \vec{v}_2$

$\because \vec{v}_1, \vec{v}_2 \in V \quad \therefore \vec{x} = \vec{v}_1 + \vec{v}_2 \in V$

$\because \vec{v}_1 \in V_1$, $\vec{v}_2 \in V_2 \quad \therefore \vec{x} = \vec{v}_1 + \vec{v}_2 \in V_1 + V_2$

因此 $\vec{x} \in V \cap (V_1 + V_2)$

综上: $V \cap (V_1 + V_2) = V \cap V_1 + V \cap V_2$