

2025年春季学期第十二周作业

1. 设 $S = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$. 把 S 看成 \mathbb{R} 上的矩阵是否能对角化? 看成 \mathbb{C} 上的矩阵能否对角化? 请说明理由.

2. 设

$$\begin{aligned}\mathcal{D}: \mathbb{R}[x]^{(3)} &\longrightarrow \mathbb{R}[x]^{(3)} \\ f(x) &\longmapsto f'(x).\end{aligned}$$

求线性算子 $x\mathcal{D}$ 和 $\mathcal{D}^2 + 2\mathcal{D} + \mathcal{E}$ 的所有特征根和特征向量, 并说明这两个线性算子中哪个是可对角化的, 哪个不是.

3. 设矩阵 $A, B \in M_n(F)$ 且 A 与 B 相似.

- (1) 证明: $\text{spec}_F(A) = \text{spec}_F(B)$ 且对于任意 $\lambda \in \text{spec}_F(A)$, $\dim V_A^\lambda = \dim V_B^\lambda$. 其中 V_A^λ, V_B^λ 分别表示矩阵 A, B 关于 λ 的特征子空间.
- (2) 设 $B = P^{-1}AP$, 其中 $P \in \text{GL}_n(F)$, \mathbf{v} 是 A 的特征向量. 证明: $P^{-1}\mathbf{v}$ 是 B 的特征向量.

4. 设 $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$ 在标准基下的矩阵是

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

设 $\mathbf{v} = (1, 0, 1)^t$ 和 $\mathbf{w} = (1, 0, 0)^t$.

- (1) 计算 $\dim(\mathbb{R}[\mathcal{A}] \cdot \mathbf{v})$ 和 $\dim(\mathbb{R}[\mathcal{A}] \cdot \mathbf{w})$.
- (2) 判断 \mathbb{R}^3 是否是 \mathcal{A} -循环的, 并说明理由.

5. 设 $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$ 且 V 是 \mathcal{A} -循环的. 再设 $U_1, U_2 \subset V$ 是 \mathcal{A} -子空间满足

$$V = U_1 \oplus U_2.$$

证明: U_1 和 U_2 都是 \mathcal{A} -循环子空间.

可对角判别法：

1. A有几个线性无关的特征向量

充分条件： χ_A 在F中有几个不同的根.

2. $\text{spec}_F(A) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_k\}$, $V = V^{\lambda_1} \oplus \dots \oplus V^{\lambda_k}$

3. $\dim(V^{\lambda_1}) + \dots + \dim(V^{\lambda_k}) = \dim(V)$.

4. (i) $\chi_A(t)$ 在F[t]中可以分解为一次因子之积. (ii) $\forall \lambda \in \text{spec}_F(A)$, λ 的几何重数等于代数重数.

5. $M_A(t)$ 在F[t]中可以分解为两两互素一次因子之积.

循环空间:

V 是A-循环的 如果存在 $\vec{v} \in V$ 使得 $V = F[A]\vec{v}$.

1. $\deg M_A = \dim V$.

2. $M_A = \chi_A$

Hamilton - Cayley 定理: $M_A \mid \chi_A$

不可约分解. $M_A = P_1^{m_1} \cdots P_s^{m_s}$, $\chi_A = P_1^{n_1} \cdots P_s^{n_s}$

$1 \leq m_1 \leq n_1, \dots, 1 \leq m_s \leq n_s$ 且 $n_1 + \dots + n_s = n$.

1. 设 $S = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$. 把 S 看成 \mathbb{R} 上的矩阵是否能对角化? 看成 \mathbb{C} 上的矩阵能否对角化? 请说明理由.

解: S 的特征多项式: $\chi_S(t) = |tE - S| = \begin{vmatrix} t & -1 \\ 1 & t \end{vmatrix} = t^2 + 1$

$\chi_S(t)$ 在 \mathbb{R} 上无零点, 即 S 没有实特征根.

$\chi_S(t)$ 在 \mathbb{C} 上有根 $\pm i$, 即 S 有两个不同的特征根.

故 S 看成 \mathbb{C} 上的矩阵可对角化.

2. 设

$$\mathcal{D}: \mathbb{R}[x]^{(3)} \longrightarrow \mathbb{R}[x]^{(3)} = \langle 1, x, x^2 \rangle$$

$$f(x) \longmapsto f'(x). = \{ p(x) \in \mathbb{R}[x] \mid \deg p(x) \leq 2 \}.$$

求线性算子 $x\mathcal{D}$ 和 $\mathcal{D}^2 + 2\mathcal{D} + \mathcal{E}$ 的所有特征根和特征向量, 并说明这两个线性算子中哪个是可对角化的, 哪个不是.

解: 线性算子 $x\mathcal{D}$ 在基 $1, x, x^2$ 下的矩阵为 $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$

$$\chi_A(t) = |tE - A| = \begin{vmatrix} t & & \\ & t-1 & \\ & & t-2 \end{vmatrix} = t(t-1)(t-2).$$

由 χ_D 有 3 个不同的特征根 $\lambda_1=0, \lambda_2=1, \lambda_3=2$, 可得 χ_D 可对角化.

$$V_{\lambda_1} = \langle 1 \rangle, V_{\lambda_2} = \langle x \rangle, V_{\lambda_3} = \langle x^2 \rangle$$

$$\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle, \quad \langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle, \quad \langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \rangle$$

线性算子 $D^2 + 2D + E$ 在基 $1, x, x^2$ 下的矩阵为 $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

$$\chi_B(t) = |tE - B| = \begin{vmatrix} t-1 & -2 & -2 \\ 0 & t-1 & -4 \\ 0 & 0 & t-1 \end{vmatrix} = (t-1)^3 \quad \because B \text{ 有唯一特征根 } \lambda=1.$$

解线性方程组 $(E - B)X = \vec{0}$ 得: $V^1 = \langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle$

故 B 不可对角化. $E - B \neq 0 \Rightarrow \mu_B(t) \neq t-1$

3. 设矩阵 $A, B \in M_n(F)$ 且 A 与 B 相似.

(1) 证明: $\text{spec}_F(A) = \text{spec}_F(B)$ 且对于任意 $\lambda \in \text{spec}_F(A)$, $\dim V_A^\lambda = \dim V_B^\lambda$.

其中 V_A^λ, V_B^λ 分别表示矩阵 A, B 关于 λ 的特征子空间.

(2) 设 $B = P^{-1}AP$, 其中 $P \in \text{GL}_n(F)$, v 是 A 的特征向量. 证明: $P^{-1}v$ 是 B 的特征向量.

证明 (1) 设 $B = P^{-1}AP$.
$$\begin{aligned}\chi_B(t) &= |tE - B| = |tE - P^{-1}AP| = |P^{-1}(tE - A)P| \\ &= |P|^{-1} |tE - A| |P| = |P|^{-1} |P| \cdot |tE - A| \\ &= |tE - A| \\ &= \chi_A(t)\end{aligned}$$

故 $\chi_B(t)$ 在 F 中的零点集与 $\chi_A(t)$ 在 F 中的零点集相同, 即 $\text{spec}_F(A) = \text{spec}_F(B)$.

$$\forall \lambda \in \text{spec}_F(A) = \text{spec}_F(B), \quad \text{rank}(\lambda E - A) = \text{rank}(\lambda E - P^{-1}AP) = \text{rank}(\lambda E - B).$$

$$\dim V_A^\lambda = n - \text{rank}(\lambda E - A) = n - \text{rank}(\lambda E - B) = \dim V_B^\lambda$$

$$(2) \text{ 设 } A\vec{v} = \lambda\vec{v}, \quad B \cdot P^t \vec{v} = P^t A P \cdot P^t \vec{v} = P^t A \vec{v} = P^t \lambda \vec{v} = \lambda P^t \vec{v}.$$

$\therefore P^{-1}\vec{v}$ 是 B 的特征向量

$$\psi : V_A^\lambda \rightarrow V_B^\lambda \text{ 是线性同构.}$$

$$\vec{v} \mapsto P^t \vec{v}$$

$$A \in B \quad f(A) \sim f(B) - f \in F[t]$$

$$f = a_n t^n + \dots + a_1 t + a_0. \quad f(B) = a_n B^n + \dots + a_1 B + a_0 E = P^{-1} (a_n A^n + \dots + a_1 A + a_0 E) \cdot P = P^{-1} f(A) P$$

4. 设 $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$ 在标准基下的矩阵是

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

设 $\mathbf{v} = (1, 0, 1)^t$ 和 $\mathbf{w} = (1, 0, 0)^t$.

(1) 计算 $\dim(\mathbb{R}[\mathcal{A}] \cdot \mathbf{v})$ 和 $\dim(\mathbb{R}[\mathcal{A}] \cdot \mathbf{w})$.

(2) 判断 \mathbb{R}^3 是不是 \mathcal{A} -循环的, 并说明理由.

$$\text{解: (1)} \quad \vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad A(\vec{v}) = A \cdot \vec{v} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

故 $\mathbb{R}[A] \cdot \vec{v} = \langle \vec{v} \rangle_{\mathbb{R}} \Rightarrow \dim(\mathbb{R}[A] \cdot \vec{v}) = 1.$

$$\vec{w} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad A(\vec{w}) = A \cdot \vec{w} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix},$$

$$A^2(\vec{w}) = A^2 \cdot \vec{w} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

注意到 $\langle \vec{w}, A(\vec{w}), A^2(\vec{w}) \rangle_{\mathbb{R}} = \mathbb{R}^3.$

$\because \langle \vec{w}, A(\vec{w}), A^2(\vec{w}) \rangle_{\mathbb{R}} \subseteq \mathbb{R}[A] \cdot \vec{w} \subseteq \mathbb{R}^3 \therefore \mathbb{R}[A] \cdot \vec{w} = \mathbb{R}^3 \Rightarrow \dim(\mathbb{R}[A] \cdot \vec{w}) = 3.$

(2). \mathbb{R}^3 是 A 循环的. 因为 $\mathbb{R}[A] \cdot \vec{w} = \mathbb{R}^3.$

$$\mu_A(t) = t^3, \quad \deg \mu_A = 3$$

5. 设 $\mathcal{A} \in \mathcal{L}(V)$ 且 V 是 \mathcal{A} -循环的. 再设 $U_1, U_2 \subset V$ 是 \mathcal{A} -子空间满足

$$V = U_1 \oplus U_2.$$

证明: U_1 和 U_2 都是 \mathcal{A} -循环子空间.

证明: 由 V 是 \mathcal{A} -循环的, $\exists \vec{v} \in V$ s.t. $V = F[\mathcal{A}]\vec{v}$.

$\because V = U_1 \oplus U_2$. 设 $\vec{v} = \vec{v}_1 + \vec{v}_2$, 其中 $\vec{v}_1 \in U_1, \vec{v}_2 \in U_2$

显然, $F[\mathcal{A}]\vec{v}_1 \subseteq U_1$, 下面证明: $\forall \vec{w} \in U_1, \vec{w} \in F[\mathcal{A}]\vec{v}$.

$$\exists f \in F[\mathcal{A}] \text{ s.t. } \vec{w} = f(\mathcal{A})\vec{v} = f(\mathcal{A})\vec{v}_1 + f(\mathcal{A})\vec{v}_2.$$

$$\because f(\mathcal{A})\vec{v}_1 \in U_1, f(\mathcal{A})\vec{v}_2 \in U_2 \text{ 且 } U_1 \cap U_2 = \{0\}.$$

$$\therefore f(\mathcal{A})\vec{v}_2 = \vec{0}, \vec{w} = f(\mathcal{A})\vec{v}_1$$

$$\text{故 } U_1 = F[\mathcal{A}]\vec{v}_1$$

$$\text{同理可证: } U_2 = F[\mathcal{A}]\vec{v}_2.$$

综上所述, U_1 与 U_2 都是 \mathcal{A} -循环的.

(维数角度证明 $U_1 = F[\mathcal{A}]\vec{v}_1, U_2 = F[\mathcal{A}]\vec{v}_2$)

$$F[\mathcal{A}]\vec{v}_1 \subseteq U_1, F[\mathcal{A}]\vec{v}_2 \subseteq U_2 \quad V = U_1 \oplus U_2 = F[\mathcal{A}]\vec{v}_1 \oplus F[\mathcal{A}]\vec{v}_2$$

$$\text{故 } \dim V = \dim F[A] \cdot \vec{v}_1 + \dim F[A] \cdot \vec{v}_2$$

$$\leq \dim U_1 + \dim U_2$$

$$= \dim V.$$

$$\Rightarrow \dim F[A] \cdot \vec{v}_1 = \dim U_1 \text{ 且 } \dim F[A] \cdot \vec{v}_2 = \dim U_2.$$

$$\Rightarrow U_1 = F[A] \cdot \vec{v}_1, U_2 = F[A] \cdot \vec{v}_2.$$

从极小多项式的角度

$\because V$ 是 A -循环的. 设 $\dim V = n$.

$$\therefore \deg M_A = n.$$

$\because U_1, U_2 \subset V$ 是 A -子空间满足 $V = U_1 \oplus U_2$. 进一步设 $\dim U_1 = n_1, \dim U_2 = n_2$.

$$\therefore M_A = \text{lcm}(M_{A|U_1}, M_{A|U_2}), n_1 + n_2 = n$$

$$\deg M_{A|U_1} \leq n_1, \deg M_{A|U_2} \leq n_2.$$

$$\deg M_A = \deg \text{lcm}(M_{A|U_1}, M_{A|U_2}) \leq \deg M_{A|U_1} + \deg M_{A|U_2} \leq n_1 + n_2 = n.$$

$$\therefore \deg M_{A|U_1} = n_1, \deg M_{A|U_2} = n_2$$

$\therefore U_1, U_2$ 都是 A -循环的.

期中考试部分习题:

3. (15分) 设实线性空间 $V = \{p \in \mathbb{R}[x] \mid \deg(p) < 3\}$. 再设:

$$\begin{array}{rcl} \sigma: & V & \longrightarrow V \\ & p(x) & \mapsto p(\alpha x) \end{array} \quad \text{和} \quad \begin{array}{rcl} \Delta: & V & \longrightarrow V \\ & p(x) & \mapsto p(\alpha x) - p(x) \end{array},$$

其中 α 是一个固定的非零实数.

- (i) 证明: σ 和 Δ 是 V 上的线性算子.
- (ii) 计算: σ 和 Δ 在基底 $1, x, x^2$ 下的矩阵.
- (iii) 计算 $\ker(\sigma)$ 和 $\ker(\Delta)$ 的维数.

解. (i) 因为赋值是环同态, 所以对任意 $f, g \in V$, $\sigma(f+g) = \sigma(f) + \sigma(g)$. 对任意 $\lambda \in \mathbb{R}$, $\sigma(\lambda f) = (\lambda f)(\alpha x) = \lambda f(\alpha x) = \lambda \sigma(f)$. 综上所述, σ 是线性算子. (3分)

因为 $\Delta = \sigma - \mathcal{E}$ 且 $\mathcal{L}(V)$ 是线性空间, 所以 Δ 也是线性算子. (2分)

(ii) 注意到 $(\sigma(1), \sigma(x), \sigma(x^2)) = (1, \alpha x, \alpha^2 x^2) = (1, x, x^2)\text{diag}(1, \alpha, \alpha^2)$. 故 σ 在 $1, x, x^2$ 下的矩阵是 $\text{diag}(1, \alpha, \alpha^2)$. 而 Δ 在同样基底下的矩阵是

$$\text{diag}(1, \alpha, \alpha^2) - E = \text{diag}(0, \alpha - 1, \alpha^2 - 1) - E. \quad (5分)$$

(iii) 因为 $\text{rank}(\sigma) = 3$, 所以 $\dim(\ker(\sigma)) = 0$. 当 $\alpha \neq \pm 1$ 时, $\text{rank}(\Delta) = 2$. 故 $\dim(\Delta) = 1$. 当 $\alpha = -1$ 时, $\text{rank}(\Delta) = 1$. 故 $\dim(\ker(\Delta)) = 2$. 当 $\alpha = 1$ 时, $\text{rank}(\Delta) = 0$. 故 $\dim(\ker(\Delta)) = 3$. (5分)

→ 分类讨论. $\begin{pmatrix} 0 & & \\ & \alpha-1 & \\ & & \alpha^2-1 \end{pmatrix}$ 的秩.

5. (10 分) 设 V 是域 F 上的 n 维线性空间, V_1, V_2, W 是 V 的子空间且满足

$$V = V_1 + V_2 \quad \text{和} \quad V = (V_1 \cap V_2) \oplus W.$$

(i) 证明: $\dim(V_1) + \dim(V_2) = 2 \dim(V_1 \cap V_2) + \dim(W)$.

(ii) 证明: $V = V_1 \oplus (V_2 \cap W)$.

证明. (i) 由条件可知 $\dim(V_1 + V_2) = \dim(V_1 \cap V_2) + \dim(W)$. 利用关于 V_1 和 V_2 的维数公式得: $\dim(V_1) + \dim(V_2) = 2 \dim(V_1 \cap V_2) + \dim(W)$. (5分)

(ii) 因为 $V = (V_1 \cap V_2) \oplus W$, 所以 $(V_1 \cap V_2) \cap W = \{\mathbf{0}\}$. 故 $V_1 + (V_2 \cap W)$ 是直和. (2分)

下面只需证明: $V = V_1 + (V_2 \cap W)$.

方法 1. 因为 $V = V_1 \cap V_2 + W$ 和 $V_1 \cap V_2 \subset V_2$, 所以 $V_2 = V_1 \cap V_2 + V_2 \cap W$ (子空间模律) 由此和 $V = V_1 + V_2$ 可知

$$V = V_1 + V_1 \cap V_2 + V_2 \cap W = V_1 + V_2 \cap W. \quad (3\text{分})$$

方法 2. 利用维数公式计算:

$$\begin{aligned} \dim(V_1 + (V_2 \cap W)) &= \dim(V_1) + \dim(V_2 \cap W) \quad (\because V_1 \cap V_2 \cap W = \{\mathbf{0}\}) \\ &= \dim(V_1) + \dim(V_2) + \dim(W) - \dim(V_2 + W) \\ &= \dim(V) + \dim(V_1 \cap V_2) + \dim(W) - \dim(V_2 + W) \quad (\because V = V_1 + V_2) \\ &= 2 \dim(V) - \dim(V_2 + W) \quad (\because V = (V_1 \cap V_2) \oplus W) \\ &\geq \dim(V). \end{aligned}$$

因为 $V_1 + (V_2 \cap W) \subset V$, 所以上式蕴含 $V = V_1 + (V_2 \cap W)$. (3分)

一般情况下:

$$V = V_1 + V_2.$$

$$V \cap W \neq (V_1 \cap W) + (V_2 \cap W).$$

要证 $V \subseteq V_1 + (V_2 \cap W)$

只需证:

$$\dim(V) = \dim(V_1 + V_2 \cap W)$$

以下解释为什么用基扩张的做法存在问题：

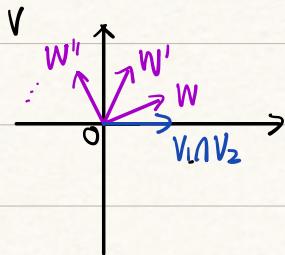
设 $V_1 \cap V_2$ 的基为 $\{\alpha_1, \dots, \alpha_k\}$.

由此分别扩充为 V_1 的一组基 $\{\alpha_1, \dots, \alpha_k, \beta_1, \dots, \beta_s\}$, V_2 的一组基 $\{\alpha_1, \dots, \alpha_k, \gamma_1, \dots, \gamma_t\}$

由 $V = V_1 + V_2$. V 的一组基为 $\{\alpha_1, \dots, \alpha_k, \beta_1, \dots, \beta_s, \gamma_1, \dots, \gamma_t\}$.

由 $V = (V_1 \cap V_2) \oplus W$. W 一种特殊情况为 $\langle \beta_1, \dots, \beta_s, \gamma_1, \dots, \gamma_t \rangle$. 那么 $V_2 \cap W = \langle \gamma_1, \dots, \gamma_t \rangle$.

e.g. $V_1 = \langle \vec{e}_1, \vec{e}_2 \rangle$, $V_2 = \langle \vec{e}_1 \rangle$



6. (10分) 设 $q(\mathbf{x})$ 是 \mathbb{R}^n 上的二次型, 其签名是 (k, l) , $k > 0$, $l > 0$ 且 $k + l < n$.

(i) 证明: q 是满射.

(ii) 证明: \mathbb{R}^n 中存在三个非零子空间 V^+ , V^- 和 V^0 使得限制映射 $q|_{V^+}$ 正定, $q|_{V^-}$ 负定, $q|_{V^0}$ 恒等于零且 $\mathbb{R}^n = V^+ \oplus V^- \oplus V^0$.

证明. (i). (法 1) 因为 q 是不定的, 所以存在 $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$ 使得 $q(\mathbf{x}) > 0$ 和 $q(\mathbf{y}) < 0$.
设 $a, \lambda \in \mathbb{R}$.

如果 $a > 0$, 则 $q(\lambda\mathbf{x}) = \lambda^2 q(\mathbf{x})$. 故取 $\lambda = \sqrt{a/q(\mathbf{x})}$ 得 $q(\lambda\mathbf{x}) = a$.

如果 $a < 0$, 则 $q(\lambda\mathbf{y}) = \lambda^2 q(\mathbf{y})$. 故取 $\lambda = \sqrt{|a|/q(\mathbf{y})}$ 得 $q(\lambda\mathbf{y}) = a$.

再由 $q(\mathbf{0}) = 0$ 可知 q 是满射. (5分)

(法 2) 设在 \mathbb{R}^n 的某组规范基 $\epsilon_1, \dots, \epsilon_n$ 下,

$$q(\mathbf{x}) = x_1^2 + \dots + x_k^2 - x_{k+1}^2 - \dots - x_{k+l}^2,$$

其中 $\mathbf{x} = x_1\epsilon_1 + \dots + x_n\epsilon_n$. 如果 $a \in \mathbb{R}^+$, 则我们取 $\mathbf{x} = \sqrt{a}\epsilon_1$. 我们有 $q(\mathbf{x}) = a$.
如果 $a \in \mathbb{R}^-$, 则我们取 $\mathbf{x} = \sqrt{-a}\epsilon_{k+1}$. 我们有 $q(\mathbf{x}) = a$. 再由 $q(\mathbf{0}) = 0$ 可知 q 是
满射. (5分)

(ii) 利用法 2 中的符号, 令 $V^+ = \langle \epsilon_1, \dots, \epsilon_k \rangle$, $V^- = \langle \epsilon_{k+1}, \dots, \epsilon_{k+l} \rangle$, 和 $V^0 = \langle \epsilon_{k+l+1}, \dots, \epsilon_n \rangle$. 则 $q|_{V^+}$ 正定, $q|_{V^-}$ 负定和 $q|_{V^0}$ 恒等于零. 因为

$$\dim(V^+) + \dim(V^-) + \dim(V^0) = k + l + n - k - l = n = \dim(V^+ + V^- + V^0),$$

所以三个子空间之和是直和且等于 \mathbb{R}^n . (5分)

将 V 的一组基底划分为 m 个互不相交的集合, 分别张成 m 个子空间 V_1, \dots, V_m . 则 $V = V_1 \oplus \dots \oplus V_m$.

$$\forall i=1, \dots, m. \quad V_i \cap (V_1 + \dots + V_{i-1} + V_{i+1} + \dots + V_m) = \{0\}.$$

区分线性函数和二次型

$$V \rightarrow F.$$

线性函数 $f(\mathbf{x})$ 在任一组基底

下的坐标表示为齐一次多项式

$f \in \text{Hom}(V, F)$ f 不是零映射

$$\Rightarrow \text{im}(f) = F.$$

二次型 $q(\mathbf{x})$ 在任一组基底下

的坐标表示为齐二次多项式

$\text{im}(q)$ 不构成 \mathbb{R} -线性空间

7. (10分) 设 $A \in \text{SM}_n(\mathbb{R})$ 是正定的, $B \in \text{M}_n(\mathbb{R})$.

(i) 证明: $B^t AB$ 对称且半正定. (5分)

(ii) 再设 A 和 B 相似. 证明: $\det(B) > 0$ 且 $\text{tr}(B) > 0$, 其中 $\text{tr}(B)$ 代表 B 的迹.
(5分)

证明: (i) 设 $C = B^t AB$. 则 $C^t = B^t A^t B = B^t AB = C$. 故 C 对称. (2分)

因为 A 正定, 所以 $A = P^t P$, 其中 P 是可逆方阵. 于是,

$$C = B^t P^t PB = (PB)^t (PB).$$

故 C 半正定.

(ii) 因为 A 正定, 所以 $\det(A) > 0$ 且 $\text{tr}(A) > 0$ (正定蕴含一阶主子式都大于零). 因为行列式和迹都是相似不变量, 所以 $\det(B) > 0$ 且 $\text{tr}(B) > 0$. (5分)

$$A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq n}} \quad \forall i=1 \dots n, \quad q(\vec{e}_i) = a_{ii} > 0.$$

8. (15分) 设 V 是域 F 上的有限维线性空间, \mathcal{A} 是 V 上的线性算子.

(i) 证明: 对任意 $k \in \mathbb{Z}^+$, $\ker(\mathcal{A}^k) \subseteq \ker(\mathcal{A}^{k+1})$. (5分)

(ii) 证明: 如果存在 $k \in \mathbb{Z}^+$ 使得 $\ker(\mathcal{A}^k) = \ker(\mathcal{A}^{k+1})$, 则对任意 $l > k$,

$$\ker(\mathcal{A}^k) = \ker(\mathcal{A}^l). \quad (5分)$$

- (iii) 设 \mathcal{A} 的极小多项式 $\mu_{\mathcal{A}}(t) = p(t)q(t)$, 其中 $p, q \in F[t]$ 且 $\gcd(p, q) = 1$. 证明:
 $\ker(p(\mathcal{A}))$ 是关于 $q(\mathcal{A})$ 的不变子空间且 $q(\mathcal{A})$ 限制在 $\ker(p(\mathcal{A}))$ 上是可逆的.
(5分)

证明: (i) 设 $\mathbf{x} \in \ker(\mathcal{A}^k)$. 则 $\mathcal{A}^k(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$. 故 $\mathcal{A}^{k+1}(\mathbf{x}) = \mathcal{A}(\mathbf{0}) = \mathbf{0}$. 由此得到 $\ker(\mathcal{A}^k) \subseteq \ker(\mathcal{A}^{k+1})$. (5分)

(ii) 对 l 归纳. 当 $l = 1$ 时, 结论显然. 设 $l > 1$ 且

$$\ker(\mathcal{A}^k) = \ker(\mathcal{A}^{k+1}) = \cdots = \ker(\mathcal{A}^{k+l-1}).$$

由 (i) 可知 $\ker(\mathcal{A}^{k+l-1}) \subset \ker(\mathcal{A}^{k+l})$. 设 $\mathbf{x} \in \ker(\mathcal{A}^{k+l})$. 则 $\mathcal{A}^{k+l}(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$. 故 $\mathcal{A}(\mathbf{x}) \in \ker(\mathcal{A}^{k+l-1})$. 由归纳假设可知, $\mathcal{A}(\mathbf{x}) \in \ker(\mathcal{A}^{k+l-2})$. 故 $\mathcal{A}^{k+l-1}(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$. 即 $\mathbf{x} \in \ker(\mathcal{A}^{k+l-1})$. 于是, $\ker(\mathcal{A}^{k+l-1}) = \ker(\mathcal{A}^{k+l})$. 再由归纳假设, $\ker(\mathcal{A}^k) = \ker(\mathcal{A}^l)$.
(5分)

(iii) 因为 $p(\mathcal{A})q(\mathcal{A}) = q(\mathcal{A})p(\mathcal{A})$, 所以 $\ker(p(\mathcal{A}))$ 是关于算子 $q(\mathcal{A})$ 的不变子空间. 于是, $q(\mathcal{A})$ 是 $\ker(p(\mathcal{A}))$ 上的线性算子. 因为 $\gcd(p, q) = 1$, 所以存在 $u, v \in F[t]$ 使得 $u(t)p(t) + v(t)q(t) = 1$. 故 $u(\mathcal{A})p(\mathcal{A}) + v(\mathcal{A})q(\mathcal{A}) = \mathcal{E}$. 对任意 $\mathbf{x} \in \ker(p(\mathcal{A}))$,

$$u(\mathcal{A})p(\mathcal{A})(\mathbf{x}) + v(\mathcal{A})q(\mathcal{A})(\mathbf{x}) = \mathcal{E}(\mathbf{x}) \implies v(\mathcal{A})q(\mathcal{A})(\mathbf{x}) = \mathbf{x}.$$

故 $q(\mathcal{A})$ 在 $\ker(p(\mathcal{A}))$ 的逆是 $v(\mathcal{A})$. (5分)

$P, Q \in F[t], \gcd(P, Q) = 1$, 那么 $\exists u, v \in F[t]$ st. $u \cdot P + v \cdot Q = 1$. 扩展欧几里德算法

$$A \in \mathcal{L}(V)$$

$$u(A) \cdot P(A) + v(A) \cdot Q(A) = \mathcal{E}.$$

$$u(A) \cdot P(A) \cdot \vec{v} + v(A) \cdot Q(A) \cdot \vec{v} = \mathcal{E} \cdot \vec{v} = \vec{v}$$

设 $A, B \in \mathcal{L}(V)$ 满足 $AB = BA$.

则 $\ker(B)$ 和 $\text{im}(B)$ 是 A 的不变子空间.

$\deg(p) \geq \deg(q)$, $\exists r, s \in F[t]$, s.t. $p = s q + r$. $\deg(r) < \deg(q)$. 多项式的带余除法.

$$p(A) = s(A) \cdot q(A) + r(A),$$

$$p(A) \cdot \vec{v} = s(A) \cdot q(A) \cdot \vec{v} + r(A) \cdot \vec{v}.$$